

## FEUILLE DE TD N° 2

Déterminant

23 SEPTEMBRE 2021

■ *Pour commencer . . .*

**Exercice 1.** Soit  $A = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 2 \\ 3 & 1 & 4 \\ -1 & 2 & 1 \end{pmatrix}$ .

Calculer les mineurs  $\Delta_{2,2}$  et  $\Delta_{1,3}$ .Calculer  $\det(A)$  en effectuant un développement selon la première ligne.

**Exercice 2.** Soit  $x \in \mathbb{K}$  et  $A = \begin{pmatrix} 1 & x & x^2 \\ x^3 & x^2 & x \\ 1 & 2x & 3x \end{pmatrix}$ .

Calculer  $\det(A)$ .

**Exercice 3.** Soit  $n \geq 1$ .

- On définit l'endomorphisme  $f : P(X) \in \mathbb{R}_n[X] \mapsto X.P'(X) \in \mathbb{R}_n[X]$ .

Calculer  $\det(f)$ .

- On définit l'endomorphisme  $g : P(X) \in \mathbb{R}_n[X] \mapsto P(X+1) \in \mathbb{R}_n[X]$ .

Calculer  $\det(g)$ .

**Exercice 4.** Soit  $n \geq 1$  et  $A_n = (i+j)_{(i,j)}$ .

- Calculer  $\det(A_2)$ ,  $\det(A_3)$ .

- Montrer que  $A_n$  n'est pas inversible pour tout  $n \geq 3$ .

**Exercice 5.** Soient  $A, B \in \mathcal{M}_n(\mathbb{K})$ . On pose  $M = \begin{pmatrix} 0 & A \\ B & 0 \end{pmatrix}$ .

Calculer  $\det(M)$ .

**Exercice 6.** Soit  $n \geq 1$ . Soit  $A_n = (\max(i, j))_{(i,j)}$ .

- Calculer  $\det(A_2)$  et  $\det(A_3)$ .

- Calculer  $\det(A_n)$ .

■ *Pour aller plus loin . . .*

**Exercice 7.** Soit  $n \geq 2$  et  $\tau \in \mathcal{S}_n$ .

On définit la matrice  $A_\tau \in \mathcal{M}_n(\mathbb{K})$  par  $a_{i,j} = \delta_{i,\tau(j)}$ .Montrer que  $\det(A_\tau) = \varepsilon(\tau)$ .

**Exercice 8.** Soit  $E$  un e.v. de dimension  $n$ ,  $n \geq 1$ . Soit  $s : E \rightarrow E$  une symétrie.

- Exprimer  $\det(s)$  en fonction de  $\dim(\text{Ker}(s - Id))$  ou  $\dim(\text{Ker}(s + Id))$ .

- Sur  $\mathbb{R}_n[X]$ , on définit l'endomorphisme  $f$  par  $f(a_0 + a_1X + \dots + a_nX^n) = a_n + a_{n-1}X + \dots + a_0X^n$ .

Calculer  $\det(f)$ .

- Sur  $\mathcal{M}_n(\mathbb{K})$ , on définit l'endomorphisme  $g$  par  $g(A) = {}^t(A)$ .

Calculer  $\det(g)$ .

**Exercice 9.** Soit  $A \in \mathcal{M}_n(\mathbb{Q})$  à coefficients entiers.

- Montrer que  $\det(A) \in \mathbb{Z}$ .

- On suppose que  $A$  est inversible et que  $A^{-1}$  est à coefficients entiers.

Montrer que  $\det(A) = \pm 1$ .

**Exercice 10.** Soit  $n \geq 2$ . On définit :

$$A_n = \begin{pmatrix} 0 & 1 & 0 & \cdots & 0 \\ 1 & 0 & 1 & \ddots & \vdots \\ 0 & 1 & \ddots & \ddots & 0 \\ \vdots & \ddots & \ddots & & 1 \\ 0 & \cdots & 0 & 1 & 0 \end{pmatrix}.$$

- Calculer  $\det(A_3)$  et  $\det(A_4)$ .

- En déduire  $\det(A_n)$ .

■ *Un peu de produit scalaire . . .*

**Exercice 11.** Soient  $A = (a_{ij})$  et  $B = (b_{ij})$  deux matrices de  $\mathcal{M}_n(\mathbb{R})$  et

$$\varphi(A, B) = \text{Tr}(A \cdot {}^t B),$$

où  $\text{Tr}$  est la trace et  ${}^t B$  est la transposée de  $B$ .

1. Montrer que  $\varphi(A, A) = \sum_{i=1}^n \sum_{j=1}^n a_{ij}^2$ .
2. Montrer que  $\varphi$  est un produit scalaire sur l'espace vectoriel  $\mathcal{M}_n(\mathbb{R})$ .
3. Soit  $\|\cdot\|$  la norme associée à ce produit scalaire. Exprimer  $\|A\|$ .

$$4. \text{ Montrer que } \sum_{i=1}^n \sum_{j=1}^n |a_{ij}| \leq n \times \sqrt{\sum_{i=1}^n \sum_{j=1}^n a_{ij}^2}.$$

$$5. \text{ Montrer que } \|A \cdot B\| \leq \|A\| \times \|B\|.$$

$$1. (A \cdot B)_{ij} = \sum_{k=1}^n a_{ik} b_{kj}, \text{ d'où } (A \cdot {}^t B)_{ij} = \sum_{k=1}^n a_{ik} b_{jk},$$

$$\text{d'où } (A \cdot {}^t B)_{ii} = \sum_{k=1}^n a_{ik} b_{ik}, \text{ d'où } \varphi(A, B) = \text{Tr}(A \cdot {}^t B) = \sum_{i=1}^n (A \cdot {}^t B)_{ii} =$$

$$\sum_{i=1}^n \sum_{k=1}^n a_{ik} b_{ik}. \text{ Donc } \varphi(A, A) = \sum_{i=1}^n \sum_{k=1}^n a_{ik}^2.$$

$$2. \text{ La forme } \varphi \text{ est symétrique car } \text{Tr}({}^t M) = \text{Tr}(M) \text{ et } {}^t(A \cdot {}^t B) = B \cdot {}^t A. \text{ D'où}$$

$$\varphi(A, B) = \text{Tr}(A \cdot {}^t B) = \text{Tr}(B \cdot {}^t A) = \varphi(B, A).$$

$$\text{Et bilinéaire car } (\alpha A + \beta B) \cdot {}^t C = \alpha A \cdot {}^t C + \beta B \cdot {}^t C \text{ et } \text{Tr} \text{ est linéaire, d'où}$$

$$\varphi(\alpha A + \beta B, C) = \alpha \text{Tr}(A \cdot {}^t C) + \beta \text{Tr}(B \cdot {}^t C) = \alpha \varphi(A, C) + \beta \varphi(B, C).$$

$$\text{Et positive car (première question) } \varphi(A, A) = \sum_{i=1}^n \sum_{k=1}^n a_{ik}^2 \geq 0.$$

Et définie car

$$\varphi(A, A) = 0 \implies \sum_{i=1}^n \sum_{k=1}^n a_{ik}^2 = 0. \implies \forall i, \forall j, a_{ij} = 0 \implies A = 0_{\mathcal{M}_n(\mathbb{R})}.$$

$$3. \|A\| = \sqrt{\varphi(A, A)} = \sqrt{\sum_{i=1}^n \sum_{k=1}^n a_{ik}^2}.$$

4. On choisit  $A = (|a_{ij}|)$  et  $B = (1)_{ij}$  et on applique à ces deux matrices l'inégalité de Cauchy-Schwarz  $|\varphi(A, B)| \leq \|A\| \cdot \|B\|$  :

$$\left| \sum_{i=1}^n \sum_{j=1}^n (|a_{ij}| \cdot 1) \right| \leq \sqrt{\sum_{i=1}^n \sum_{j=1}^n a_{ij}^2} \times \sqrt{\sum_{i=1}^n \sum_{j=1}^n 1^2}.$$

$$\text{Donc } \sum_{i=1}^n \sum_{j=1}^n |a_{ij}| \leq n \times \sqrt{\sum_{i=1}^n \sum_{j=1}^n a_{ij}^2}.$$

5. — Soient  $A = (a_{ij})$ ,  $B = (b_{ij})$  et  $C = AB$ . On veut obtenir cette inégalité à l'aide de l'inégalité de Cauchy-Schwarz. On commence par calculer  $\|AB\|$  :

$$\text{On a } c_{ij} = \sum_k a_{ik} b_{kj} \text{ et } \|AB\|^2 = \sum_{i,j} c_{ij}^2 = \sum_{i,j} \left( \sum_k a_{ik} b_{kj} \right)^2.$$

- On prend alors les vecteurs  $u_i = (a_{ik})_k \in \mathbb{R}^n$  et  $v_j = (b_{kj})_k \in \mathbb{R}^n$ , pour  $1 \leq i, j \leq n$ . On applique à ces deux vecteurs l'inégalité de Cauchy-Schwarz pour le produit scalaire canonique de  $\mathbb{R}^n$  :  $\langle u_i, u_j \rangle^2 \leq \|u_i\|_2^2 \cdot \|v_j\|_2^2$ .

Cela donne :

$$\left( \sum_{k=1}^n a_{ik} b_{kj} \right)^2 \leq \sum_{k=1}^n a_{ik}^2 \cdot \sum_{\ell=1}^n b_{\ell j}^2.$$

Puis, on somme sur  $i$  et  $j$  :

$$\sum_{i,j=1}^n \left( \sum_{k=1}^n a_{ik} b_{kj} \right)^2 \leq \sum_{i,j=1}^n \sum_{k=1}^n a_{ik}^2 \cdot \sum_{\ell=1}^n b_{\ell j}^2.$$

- D'où  $\sum_{i,j=1}^n \left( \sum_{k=1}^n a_{ik} b_{kj} \right)^2 \leq \sum_{i,k=1}^n a_{ik}^2 \cdot \sum_{j,\ell=1}^n b_{\ell j}^2$ . On obtient donc :  $\|A \cdot B\| \leq \|A\| \times \|B\|$ .

## Indications

### Exercice 2

On cherchera à utiliser des factorisations/opérations sur les lignes/opérations sur les colonnes le plus possible.

### Exercice 3

Ecrire la matrice de  $f$  (et  $g$ ) dans une base de  $\mathbb{R}_n[X]$ .

### Exercice 4

On cherchera à calculer un déterminant.

Utiliser des opérations sur les lignes/colonnes.

### Exercice 5

On cherchera à se ramener à  $\begin{vmatrix} A & 0 \\ 0 & B \end{vmatrix}$ .

### Exercice 7

On utilisera un résultat qui contient des permutations.

### Exercice 8

On pourra montrer que  $f$  et  $g$  sont des symétries.

### Exercice 10

Utiliser des opérations sur les lignes et les colonnes.

### Exercice 1:

• On a:  $\Delta_{2,2} = \begin{vmatrix} 1 & 2 \\ -1 & 1 \end{vmatrix} = 1+2=3$ ,  $\Delta_{1,3} = \begin{vmatrix} 3 & 1 \\ -1 & 2 \end{vmatrix} = 5$

• On a:  $\det(A) = \begin{vmatrix} 1 & 0 & 2 \\ 3 & 1 & 4 \\ -1 & 2 & 1 \end{vmatrix} = 1 \times 1 \times \begin{vmatrix} 1 & 4 \\ 2 & 1 \end{vmatrix} + 1 \times 2 \times \begin{vmatrix} 3 & 1 \\ -1 & 2 \end{vmatrix} = -7 + 10 = 3$

### Exercice 2: On a:

$$\det(A) = \begin{vmatrix} 1 & x & x^2 \\ x^3 & x^2 & x \\ 1 & 2x & 3x \end{vmatrix} = x \cdot x \cdot \begin{vmatrix} 1 & 1 & x \\ x^3 & x & 1 \\ 1 & 2 & 3 \end{vmatrix} = x^2 \begin{vmatrix} 1 & 1 & x \\ x^3 & x & 1 \\ 1 & 2 & 3 \end{vmatrix}$$

$L_2 \leftarrow L_2 - L_1$

$$= x^2 \cdot (x-1) \begin{vmatrix} 1 & 1 & x \\ 1+x+x^2 & 1 & -1 \\ 1 & 2 & 3 \end{vmatrix}$$

$$= x^2 (x-1) \begin{vmatrix} 1 & 1 & x \\ x+x^2 & 0 & -1-x \\ -1 & 0 & 3-2x \end{vmatrix} = x^2 (x-1)(x+1) \begin{vmatrix} 1 & 1 & x \\ x & 0 & -1 \\ -1 & 0 & 3-2x \end{vmatrix}$$

$L_2 \leftarrow L_2 - L_1$

$L_3 \leftarrow L_3 - 2L_1$

$$= x^2 (x-1)(x+1) \times (-1)^3 \begin{vmatrix} x & -1 \\ -1 & 3-2x \end{vmatrix} = x^2 (x-1)(x+1) \times (2x^2 - 3x + 1)$$

### Exercice 3:

• On a  $f(1) = 0$ ,  $f(x) = x$ ,  $f(x^2) = 2x^2$

Pour tout  $k \geq 0$ , on a:  $f(x^k) = kx^k$

On a  $f(1) = 0$ , donc  $\text{Ker}(f) \neq \{0\}$ .  $f$  n'est pas injectif, donc cet endomorphisme n'est pas bijectif.

Ainsi, on a  $\det(f) = 0$ .

• Soit  $k \geq 0$ . On a  $g(X^k) = (X+1)^k = \sum_{i=0}^k X^i \binom{k}{i}$

Donc,  $g(X^k)$  est de degré  $k$  et unitaire.

Soit  $B$  la base canonique de  $\mathbb{R}_n[X]$ .  $B = (1; X; \dots; X^n)$

Alors,  $\text{Mat}_B(g)$  est de la forme:

$$\text{Mat}_B(g) = \begin{pmatrix} 1 & 1 & 1 & \dots & 1 \\ 0 & 1 & 2 & \dots & k \\ \vdots & \vdots & 1 & \dots & \vdots \\ 0 & 0 & \vdots & \dots & 0 \\ & & & \dots & 1 \end{pmatrix} \quad \text{C'est une matrice triangulaire.}$$

On a donc  $\det(g) = \det(\text{Mat}_B(g)) = 1 \times 1 \times \dots \times 1 = 1$ .

### Exercice 4:

On a  $A_2 = \begin{pmatrix} 2 & 3 \\ 3 & 4 \end{pmatrix}$ ,  $\det(A_2) = 8 - 9 = -1$

$$A_3 = \begin{pmatrix} 2 & 3 & 4 \\ 3 & 4 & 5 \\ 4 & 5 & 6 \end{pmatrix}, \quad \det(A_3) = \begin{vmatrix} 2 & 3 & 4 \\ 3 & 4 & 5 \\ 4 & 5 & 6 \end{vmatrix} = \begin{vmatrix} 2 & 3 & 1 \\ 3 & 4 & 1 \\ 4 & 5 & 1 \end{vmatrix} = \begin{vmatrix} 2 & 1 & 1 \\ 3 & 1 & 1 \\ 4 & 1 & 1 \end{vmatrix} = 0$$

$L_2 \leftarrow L_2 - L_1$   
 $L_3 \leftarrow L_3 - L_2$        $\uparrow$   
deux colonnes égales

Soit  $n \geq 3$ . On montre que  $\det(A_n) = 0$ .

On a  $C_1 = \begin{pmatrix} 1 \\ 3 \\ \vdots \\ n+1 \end{pmatrix}$ ,  $C_2 = \begin{pmatrix} 3 \\ 4 \\ \vdots \\ n+2 \end{pmatrix}$ ,  $C_3 = \begin{pmatrix} 4 \\ 5 \\ \vdots \\ n+3 \end{pmatrix}$

Alors, on a  $C_3 - C_2 = \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ \vdots \\ 1 \end{pmatrix}$  et  $C_2 - C_1 = \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ \vdots \\ 1 \end{pmatrix}$ .

Donc, on a  $C_3 - C_2 = C_2 - C_1 \Rightarrow C_1 = 2C_2 - C_3$

$C_1$  est combi. lin. des autres colonnes de  $A_n$ .

Ainsi, on a  $\det(A_n) = 0$ .

Donc,  $A_n$  n'est pas inversible pour  $n \geq 3$ .

Exercice 5: Soit  $M = \begin{pmatrix} 0 & A \\ B & 0 \end{pmatrix}$ . On permute les colonnes de  $M$  pour exprimer  $\det(M)$  en fonction de  $\det(A)$  et  $\det(B)$ .

On pose  $\sigma = (1, m+1) \cdot (2, m+2) \cdot (3, m+3) \cdot \dots \cdot (n, 2m) \in S_m$ .

↑            ↑            ↑  
transpositions

Soient  $C_1, \dots, C_{2m}$  les colonnes de  $M$ .

$$\begin{aligned} \text{Ainsi, on a: } \det(M) &= \det(C_1, \dots, C_{2m}) = \varepsilon(\sigma) \det(C_{\sigma(1)}, \dots, C_{\sigma(2m)}) \\ &= \varepsilon(\sigma) \det(C_{m+1}, C_{m+2}, \dots, C_{2m}, C_1, C_2, \dots, C_m) \\ &= \varepsilon(\sigma) \det \begin{pmatrix} A & 0 \\ 0 & B \end{pmatrix} = \varepsilon(\sigma) \det(A) \det(B) = (-1)^m \det(A) \det(B). \end{aligned}$$

Exercice 6: On a:

$$\det(A_2) = \begin{vmatrix} 1 & 2 \\ 2 & 2 \end{vmatrix} = -2$$

$$\det(A_3) = \begin{vmatrix} 1 & 2 & 3 \\ 2 & 2 & 3 \\ 3 & 3 & 3 \end{vmatrix} = \begin{vmatrix} 1 & 2 & 3 \\ 1 & 0 & 0 \\ 2 & 1 & 0 \end{vmatrix} = (-1)^4 \times 3 \times \begin{vmatrix} 1 & 0 \\ 2 & 1 \end{vmatrix} = 3$$

$$L_2 \leftarrow L_2 - L_1$$

$$L_3 \leftarrow L_3 - L_1$$

Soit  $n \geq 2$ .

$$\text{On a: } \det(A_n) = \begin{vmatrix} 1 & 2 & 3 & \dots & n \\ 2 & 2 & 3 & & \\ 3 & 3 & 3 & & \\ \vdots & & & & \\ \vdots & & & & \end{vmatrix}$$

On effectue les opérations  $L_i \leftarrow L_i - L_1$ , pour  $2 \leq i \leq m$ .

$$\det(A_m) = \begin{vmatrix} 1 & 2 & 3 & \dots & m \\ 1 & 0 & 0 & \dots & 0 \\ 2 & 1 & 0 & \dots & 0 \\ 3 & 2 & 1 & \dots & \vdots \\ \vdots & \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ m-1 & \dots & \dots & 1 & 0 \end{vmatrix} = (-1)^{m+1} \times m \times \begin{vmatrix} 1 & 0 & \dots & 0 \\ 2 & \dots & \dots & 1 \\ \vdots & \dots & \dots & \vdots \\ m-1 & \dots & 2 & 1 \end{vmatrix}$$

développement  
colonne m

$$= (-1)^{m+1} \times m.$$

Exercice 7:

$$\text{On a } \det(A_\tau) = \sum_{\sigma \in S_m} \varepsilon(\sigma) \prod_{i=1}^m a_{\sigma(i)i} = \sum_{\sigma \in S_m} \varepsilon(\sigma) \prod_{i=1}^m \delta_{\sigma(i)\tau(i)}$$

Si  $\sigma \neq \tau$ ,  $\exists 1 \leq i \leq m$  tel que  $\sigma(i) \neq \tau(i)$ , donc  $\delta_{\sigma(i)\tau(i)} = 0$ .

$$\text{Ainsi, } \det(A_\tau) = \varepsilon(\tau) \times \prod_{i=1}^m 1 + 0 = \varepsilon(\tau).$$

Exercice 8: • On a  $s^2 = \text{Id}_E$ .

On sait que  $E = \text{Ker}(s - \text{Id}_E) \oplus \text{Ker}(s + \text{Id}_E)$

Soit  $B_1$  une base de  $\text{Ker}(s - \text{Id}_E)$  et  $B_2$  une base de  $\text{Ker}(s + \text{Id}_E)$ ,

$B_1 \cup B_2$  est une base de  $E$ ,

On pose  $B_1 = (e_1, \dots, e_r)$ ,  $B_2 = (e_{r+1}, \dots, e_m)$ .

Alors, on a  $s(e_i) = \begin{cases} e_i & \text{si } 1 \leq i \leq r \\ -e_i & \text{si } r+1 \leq i \leq m \end{cases}$

Donc,  $\text{Mat}_{B_1 \cup B_2}(s) = \begin{pmatrix} 1 & & & 0 \\ & \ddots & & \\ & & -1 & \\ 0 & & & \ddots & \\ & & & & -1 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} I_n & \\ & -I_{n-2} \end{pmatrix}$

Donc,  $\det(s) = \det(\text{Mat}_{B_1 \cup B_2}(s)) = 1^n \cdot (-1)^{n-2} = (-1)^{n-2}$   
 $= (-1)^{\dim(\text{Ker}(s + \text{Id}_E))} = (-1)^{n - \dim(\text{Ker}(s - \text{Id}_E))}$

• Soit  $P(X) = a_0 + \dots + a_n X^n \in \mathbb{R}_n[X]$

On a  $f(f(P)) = f(a_n + a_{n-1} X + \dots + a_0 X^n) = a_0 + a_1 X + \dots + a_n X^n = P(X)$ .

Donc, on a  $f^2 = \text{Id}_{\mathbb{R}_n[X]}$

On détermine  $\text{Ker}(f - \text{Id})$ . On a  $P \in \text{Ker}(f - \text{Id}) \Leftrightarrow f(P) = P$

$\Leftrightarrow a_0 + \dots + a_n X^n = a_n + \dots + a_0 X^n$

Si  $n = 2k$ , on a  $f(P) = P \Leftrightarrow \begin{cases} a_0 = a_n = a_{2k} \\ a_1 = a_{n-1} \\ \vdots \\ a_{k-1} = a_{k+1} \end{cases}$

Donc  $\text{Ker}(f - \text{Id}) = \text{Vect}(1 + X^m; X + X^{m-1}; X^2 + X^{m-2}; \dots; X^{k-1} + X^{k+1})$

$\uparrow$  famille de  $k$  polynômes échelonnée en degré

Ce sous-es est donc

de dimension  $k = \frac{n}{2}$ .

On a  $k = \lfloor \frac{n+1}{2} \rfloor$



Si  $m = 2k+1$ , on a  $f(p) = P(\Rightarrow)$

$$\left\{ \begin{array}{l} a_0 = a_m = a_{2k+1} \\ a_1 = a_{m-1} \\ \vdots \\ a_k = a_{k+1} \end{array} \right.$$

Donc,  $\text{Ker}(s - \text{Id}) = \text{Vect}(1+X^m; X+X^{m-1}; \dots; X^k+X^{k+1})$

↑ famille de  $k+1$  polynômes échelonnée en degré

Ainsi, ce sous-espace est de dimension  $k+1$ .

On a  $k+1 = \frac{m+1}{2}$

On obtient donc que  $\det(f) = (-1)^{\lfloor \frac{m+1}{2} \rfloor}$

• On a  $g(g(A)) = \begin{pmatrix} A & \\ & A \end{pmatrix} = A$ . Donc  $g$  est une symétrie.

On détermine  $\text{Ker}(g - \text{Id}_{M_n(\mathbb{R})})$ .

Soit  $A \in M_n(\mathbb{R})$ . On a  $A \in \text{Ker}(g - \text{Id}) (\Leftrightarrow) A = g(A)$

$(\Leftrightarrow) A = {}^t A$

$(\Leftrightarrow) A$  est symétrique.

Donc  $\text{Ker}(g - \text{Id})$  est le sous-espace

des matrices symétriques. Ce sous-espace est de dim  $\frac{n(n+1)}{2}$ .

Ainsi,  $\det(g) = (-1)^{\frac{n(n+1)}{2}} = \begin{cases} 1 & \text{si } n \equiv 0 \pmod{4} \text{ ou } n \equiv 3 \pmod{4} \\ -1 & \text{si } n \equiv 1 \text{ ou } 2 \pmod{4} \end{cases}$

### Exercice 9:

• On a  $\det(A) = \sum_{\sigma \in S_m} \epsilon(\sigma) \prod_{i=1}^m a_{\sigma(i), i}$       Donc,  $\det(A) \in \mathbb{Z}$ .

$\underbrace{\epsilon(\sigma)}_{\in \mathbb{Z}} \quad \underbrace{\prod_{i=1}^m a_{\sigma(i), i}}_{\in \mathbb{Z}}$   
 $\underbrace{\hspace{10em}}_{\in \mathbb{Z}}$   
 $\underbrace{\hspace{10em}}_{\in \mathbb{Z}}$

• Si  $A^{-1}$  est à coeffs entiers, on a  $\det(A^{-1}) \in \mathbb{Z}$ .

Comme  $\det(A) \cdot \det(A^{-1}) = 1$ , on en déduit que

$\in \mathbb{Z} \quad \in \mathbb{Z}$

$\det(A)$  divise 1, Ainsi,  $\det(A) = 1$  ou  $-1$ .

Exercice 10: On a  $\det(A_3) = \begin{vmatrix} 0 & 1 & 0 \\ 1 & 0 & 1 \\ 0 & 1 & 0 \end{vmatrix} = 0$

deux colonnes identiques

$\det(A_4) = \begin{vmatrix} 0 & 1 & 0 & 0 \\ 1 & 0 & 1 & 0 \\ 0 & 1 & 0 & 1 \\ 0 & 0 & 1 & 0 \end{vmatrix} = \begin{vmatrix} 0 & 1 & 0 & 0 \\ 1 & 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 1 \\ 0 & 0 & 1 & 0 \end{vmatrix} = \begin{vmatrix} 0 & 1 & 0 & 0 \\ 1 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 1 \\ 0 & 0 & 1 & 0 \end{vmatrix} = \begin{vmatrix} A_2 & 0 \\ 0 & A_2 \end{vmatrix} = \begin{vmatrix} 0 & 1 \\ 1 & 0 \end{vmatrix}^2$

$L_3 \leftarrow L_3 - L_1 \quad L_3 \leftarrow L_3 - L_1 = (-1)^2 = 1.$

soit  $n \geq 3$ .

On a:

$\det(A_n) = \begin{vmatrix} 0 & 1 & 0 & \dots & 0 \\ 1 & 0 & 1 & \dots & 0 \\ 0 & 1 & 0 & \dots & 0 \\ \vdots & \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ 0 & \dots & 0 & 1 & 0 \end{vmatrix} = \begin{vmatrix} 0 & 1 & 0 & \dots & 0 \\ 1 & 0 & 1 & \dots & 0 \\ 0 & 0 & 0 & \dots & 0 \\ \vdots & \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ 0 & \dots & 0 & 1 & 0 \end{vmatrix} \quad L_3 \leftarrow L_3 - L_1$

$$\stackrel{=}{C_3 \leftarrow C_3 - C_1} \begin{vmatrix} 0 & 1 & 0 & \dots & 0 \\ 1 & 0 & 0 & \dots & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 1 & \dots \\ \vdots & \vdots & \vdots & \vdots & \ddots \\ 0 & \dots & 0 & 1 & 0 \end{vmatrix} = \begin{vmatrix} A_2 & 0 \\ 0 & A_{m-2} \end{vmatrix} = \det(A_2) \det(A_{m-2})$$

$$= -\det(A_{m-2}).$$

On démontre par récurrence sur  $m \geq 2$  que :

$$\det(A_m) = \begin{cases} \det(A_2)^{\frac{m}{2}} = (-1)^{\frac{m}{2}} & \text{si } m \text{ pair} \\ 0 & \text{si } m \text{ impair.} \end{cases}$$