

CALAGE À GAUCHE ET CRITÈRE RÉGULIER

Cadre

On considère n tâches notées $(J_i)_{i \in [1..n]}$ de durée $(p_i)_{i \in [1..n]}$.
On va s'intéresser au mode préemptif donc un ordonnancement ne correspond plus de manière bijective à une permutation de $[1..n]$.

Pour un ordonnancement donné on note encore C_i la date de fin de la tâche J_i . Notons qu'ici la tâche J_i peut avoir été exécutée avant $C_i - p_i$, interrompue, puis reprise plus tard, et ce plusieurs fois.

Déf

On parlera de critère régulier lorsqu'on cherche un ado. minimisant $F(C_1, C_2, \dots, C_n)$ où F est une fonction croissante en chacune de ses variables (les autres étant fixes).

ex $\rightarrow \sum_{i=1}^m C_i$ est un critère régulier

car $F = \sum_{i=1}^m x_i$ est croissante en chacune de ses var.
en effet $F(x_1, x_2, \dots, x_{i-1}, 0, x_{i+1}, \dots, x_n)$ est \nearrow , et $\forall x \in \mathbb{R}^n$.

$\rightarrow \max_{i \in [1..n]} g_i(C_i)$ où $\forall i \in [1..n], g_i \nearrow$ est aussi un critère rég.

PK

Un problème à une machine, sans date de début au plus tôt et dont le critère est régulier, admet toujours un ordonnancement optimal sans temps mort et sans préemption.

Preuve Si on a un ordonnancement optimal qui présente un temps mort entre t_1 et t_2 , c'est-à-d. que la machine n'est pas utilisée dans cet intervalle de temps, on peut décaler toute la partie de l'ordonnancement après t_2 de $t_2 - t_1$; ainsi les C_i concernés seront moindres, donc F va diminuer (car $F \nearrow$). On obtient ainsi un ado. encore optimal.

En itérant on obtient donc un ado. optimal sans temps mort.

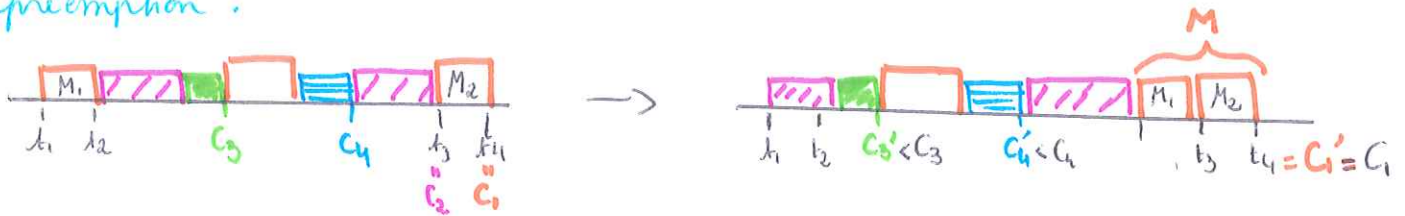


Si on a un ordre optimal qui présente une tâche J_i morcelée = préemptée, elle présente au moins un morceau final M_2 exécuté entre t_3 et t_4 , ainsi $C_i = t_4$ et un autre morceau, exécuté auparavant M_1 entre t_1 et t_2 .

Ici implicitement $t_1 < t_2 < t_3 < t_4$.

En décalant ce qui se passe entre t_2 et t_3 entre t_1 et $t_3 - (t_2 - t_1)$, et M_1 entre $t_3 - (t_2 - t_1)$ et t_3 on a \rightarrow diminué (au sens large) les C_j pour $j \neq i$
 \rightarrow laissé inchangé $C_i = t_4$
 \rightarrow rassemblé les morceaux M_1 et M_2 en un seul.

En itérant on peut rassembler chaque tâche en un seul morceau sans augmenter F (car les $C_j \searrow$) et donc obtenir un ordre optimal sans préemption.

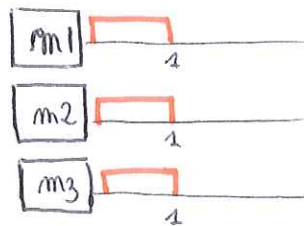


! Dans le cas où il y a plusieurs machines ou dans le cas où il y a des dates de début au plus tôt (les r_i , non tous égaux) ce n'est plus vrai

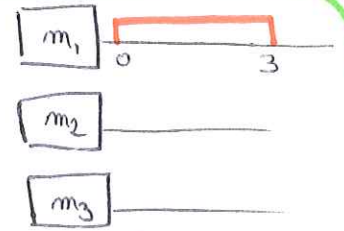
A ex

$m = 3$ machines,
 $m = 1$ $p_1 = 3$

$$F = \max_{i \in \{1, n\}} C_i = C_1$$



$$C_1 = 1$$



$$C_1 = 3$$

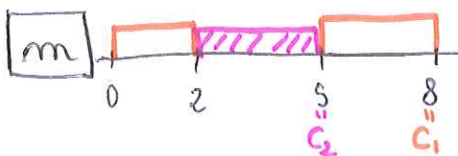
Ici le mode non préemptif est strictement moins bon que le mode préemptif

B ex

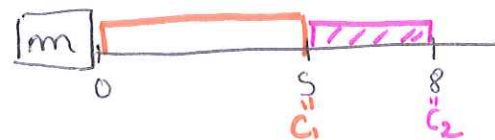
$m = 1$ machine

$m = 2$ $p_1 = 5$ $d_1 = 7$ $r_1 = 0$
 $p_2 = 3$ $d_2 = 5$ $r_2 = 2$

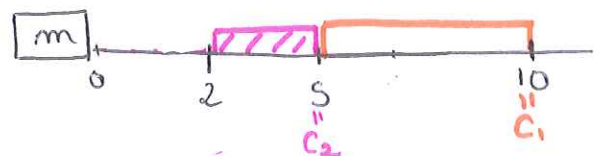
$$F = \max_{i \in \{1, n\}} (C_i - d_i)$$



$$F = \max(8 - 7, 5 - 5) = 1$$



$$F = \max(5 - 7, 8 - 5) = 3$$



$$F = \max(10 - 7, 5 - 5) = 3$$

Ici l'optimum n'est atteint qu'en mode préemptif

Pti

Un ordonnancement sans temps mort et sans préemption correspond de manière unique à une séquence c-à-d un arbre ou une permutation des tâches.

On obtient l'ordonnancement à partir de la séquence par calage à gauche (comme le fait l'algo ci-dessous)

algo 1

Ordo(m, P, L) $\left\{ \begin{array}{l} m = \text{nombre de tâches} \\ P \text{ contient les } p_i, i \in \{1..n\} \\ L \text{ est la liste des tâches dans l'arbre.} \end{array} \right.$

IND, D, J tableaux indexés par $\{1..n\}$

F tableau indexé par $\{0..n\}$

F[0] \leftarrow 0

Pour i de 1 à m

IND[L.TÊTE(i)] = i

L \leftarrow L.SUCC(i)

Pour k de 1 à m

D[k] \leftarrow F[k-1]

J[k] \leftarrow IND[k]

F[k] \leftarrow D[k] + P[IND[k]]

retourner D, F[1..m], J.

CCE 1

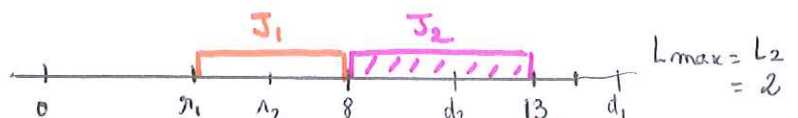
Pour un problème à une machine, sans date de début au plus tôt et dont le critère est régulier on pourra toujours se contenter de donner une séquence pour décrire l'ordonnancement optimal



En mode non préemptif, avec des dates de début au plus tôt, des temps morts peuvent apparaître, même si des tâches sont disponibles

$m=2$ $r_1=4$ $p_1=4$ $d_1=15$ on cherche à minimiser L_{max} .
 $r_2=6$ $p_2=6$ $d_2=11$

sans temps morts non forcés



avec temps mort non forcé



Malgré ces temps d'inactivité non forcés par les r_i , c-à-d. - alas qu'il y a des tâches disponibles, on peut quand même définir un ordonnancement à partir d'une séquence par calage à gauche avec date de début. C'est ce que fournit l'algo ci-dessous.

algo 2

Ordo (m, P, R, L) $\left\{ \begin{array}{l} n = \text{nombre de tâche} \\ P \text{ contient les } (p_i)_{i \in [1..n]} \\ R \text{ } \underline{\hspace{2cm}} \text{ } (r_i)_{i \in [1..n]} \\ L \text{ définit l'ordre des tâches, la séquence.} \end{array} \right.$

IND, D, J tableaux indexés par $[1..n]$

F tableau indexé par $[0..n]$

$F[0] \leftarrow 0$

Pour i de 1 à n

$\left[\begin{array}{l} \text{IND}[L.TETE(i)] \leftarrow i \\ L \leftarrow L.SUCC(i) \end{array} \right.$

Pour k de 1 à n

$\left[\begin{array}{l} D[k] \leftarrow \max(F[k-1], R[\text{IND}[k]]) \\ J[k] \leftarrow \text{IND}[k] \\ F[k] \leftarrow D[k] + P[\text{IND}[k]] \end{array} \right.$

retourner D, J, F[1..n]

Pla'

Pour un problème à une machine, en mode non préemptif, avec dates de début et dont le critère est régulier, il existe un ordonnancement optimal obtenu par calage à gauche d'une séquence.

Preuve

On considère Θ un ordonnancement^t optimal pour un tel problème. On peut alors considérer L la liste des tâches dans l'ordre où elles sont exécutées dans Θ . On note D et F les tableaux obtenus par l'algo préc, c'est-à-dire les dates de début et de fin des tâches dans l'ordre obtenu par calage à gauche à partir de L .

On suppose que Θ n'est pas cet ordonnancement^t.

On considère alors k minimal tq la k -ième tâche de Θ n'effectue pas entre $D[k]$ et $F[k]$. Disons qu'elle commence plutôt en $d \neq D[k]$.

Péc $d > D[k]$ puisque la k -ième tâche ne peut commencer avant la fin de la préc (ie $d \geq F[k-1]$) ni avant sa date de début ou plus tôt (ie $d \geq R[\text{IND}[k]]$)

En avançant toutes les tâches à partir de la k -ième de $d - D[k]$ dans Θ on obtient un ordonnancement^t encore optimal par régularité du critère (on fait \rightarrow les C_i donc \rightarrow le critère à minimiser)

En itérant ainsi on obtient bien un ordre optimal obtenu par calage à gauche.

Co2

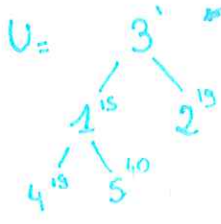
En mode non préemptif, pour un problème à une machine avec date de début et un critère régulier, on pourra toujours se contenter de donner une séquence pour décrire l'ordonnancement optimal.

ex

n = 5

i	1	2	3	4	5
p _i	12	8	10	8	6
r _i	15	19	1	19	40
IND	4	2	5	3	1

L = 5 2 4 1 3



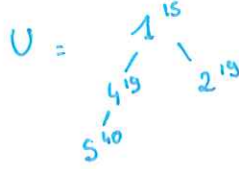
exécution de l'algo

résultat de l'algo

1	2	3	4	5	6	7
12	15	19	27	35	40	46
1	2	2	3	4	5	6
12	15	19	27	35	40	46

k = 1
 $n = R[3] = 1$

$T = 3^5$



$n = R[1] = 15$

$i = 3$ $D[1] = \max(1, F[0]) = 1$ $J[1] = 3$ $F[1] = \min(1 + 10, 15) = 11$

$P[3] = 0$ $T = \emptyset$ $k = 2$

$T = 1^4$ $U = 4^{19}$

```

  4
 / \
5   2
/ \ / \
4 5 4 5

```

$n = R[5] = 19$

$i = 1$ $D[2] = \max(15, 11) = 15$ $J[2] = 1$ $F[2] = \min(15 + 12, 19) = 19$

$P[1] = 12 - (19 - 15) = 8$ $T_{reste} = 1^4$ $k = 3$

$T = 4^3$ $U = 2^{19}$

```

  4
 / \
2   2
/ \ / \
4 3 4 3

```

$T = 2^2$ $U = 5^{40}$

```

  2
 / \
4   4
/ \ / \
5 4 5 4

```

$n = R[5] = 40$

$i = 2$ $D[3] = \max(19, 19) = 19$ $J[3] = 2$ $F[3] = \min(19 + 8, 40) = 27$

$P[2] = 0$ $T = 1^4$ $k = 4$

$i = 4$ $D[4] = \max(19, 27) = 27$ $J[4] = 4$ $F[4] = \min(27 + 8, 40) = 35$

$P[4] = 0$ $T = 1^4$ $k = 5$

$i = 1$ $D[5] = \max(15, 35) = 35$ $J[5] = 1$ $F[5] = \min(35 + 8, 40) = 40$

$P[1] = 8 - (40 - 35) = 3$ $T_{reste} = 1^4$ $k = 6$

$T = 5^4$ $U = \emptyset$

```

  5
 / \
1   1
/ \ / \
4 4 4 4

```

$n = +\infty$

$i = 5$ $D[6] = \max(40, 40) = 40$ $J[6] = 5$ $F[6] = \min(40 + 6, +\infty) = 46$

$P[5] = 0$
 $T = 1^4$
 $k = 7$

$i = 1$ $D[7] = \max(15, 46) = 46$ $J[7] = 1$ $F[7] = \min(46 + 3, +\infty) = 49$

$P[1] = 0$ $T = \emptyset$ $k = 8$

