

Cadre : E un \mathbb{K} espace vectoriel de dimension finie
 $\mathbb{K} = \mathbb{R}$ ou \mathbb{C}

I) L'application déterminant

1) Formes n linéaires alternées

Def 1 : $f: E \times \dots \times E \rightarrow \mathbb{R}$ est forme n -linéaire si elle est linéaire selon chacune de ses variables.

Ex 2 : Si $\varphi_i \in E^*$ $\forall i$ $\Phi: (x_1, \dots, x_n) \mapsto \prod_{i=1}^n \varphi_i(x_i)$ est n -linéaire

Def 3 : Soit f une forme n -linéaire sur E (abus pour E^n)
 f est alternée si $f(x_1, \dots, x_p) = 0$ dès que deux vecteurs parmi les x_i sont égaux
 f est antisymétrique si l'échange de deux vecteurs dans (x_1, \dots, x_p) change le signe de f .

Prop 4 : f antisymétrique $\Leftrightarrow f$ alternée

Thm 5 : L'ensemble des formes n -linéaires alternées sur E est un \mathbb{K} ev de dimension 1. De plus, il existe une et une seule forme n -linéaire alternée prenant la valeur 1 sur une base donnée de E .

Def 6 : Soit $B = (e_1, \dots, e_n)$ base de E , on appelle déterminant dans la base B la seule forme n -linéaire alternée valant 1 sur (e_1, \dots, e_n)
 $\det_B(x_1, \dots, x_n) = \sum_{\sigma \in \mathcal{S}_n} \epsilon(\sigma) x_{1, \sigma(1)} x_{2, \sigma(2)} \dots x_{n, \sigma(n)}$

Thm 7 : Soient $x_1, \dots, x_n \in E$. Il y a équivalence entre
 (i) les vecteurs x_1, \dots, x_n sont liés
 (ii) Pour toute Base B de E , $\det_B(x_1, \dots, x_n) = 0$
 (iii) il existe B telle que $\det_B(x_1, \dots, x_n) = 0$

Def 8 : Soit $A \in \mathcal{M}_n(\mathbb{K})$, on appelle déterminant de A le déterminant des vecteurs colonnes de A dans la base canonique on l'écrit
 $\det(A) = \begin{vmatrix} a_{1,1} & \dots & a_{1,n} \\ \vdots & & \vdots \\ a_{n,1} & \dots & a_{n,n} \end{vmatrix}$

Prop 9 : Soient $A, B \in \mathcal{M}_n(\mathbb{K})$ $\det(AB) = \det(A) \det(B)$
 $\det(A) = \det({}^t A)$ $\det(A^{-1}) = \det(A)^{-1}$ si $A \in GL_n(\mathbb{K})$

2) Régularité du déterminant

Prop 10 : L'application $\mathcal{M}_n(\mathbb{R}) \rightarrow \mathbb{R}$
 $A \mapsto \det(A)$ est \mathcal{C}^∞ et

$d \det(A) \cdot H = \text{Tr}({}^t \text{Com}(X) H)$

on introduit la comatrice plus tard

Application 11 : Par la continuité du déterminant, $GL_n(\mathbb{K})$ est ouvert

II) Calcul du déterminant

Prop 12 : Si A est diagonale, $A = \begin{pmatrix} \lambda_1 & & 0 \\ & \ddots & \\ 0 & & \lambda_n \end{pmatrix}$
 $\det(A) = \prod_{i=1}^n \lambda_i$

Prop 13 : Si A est triangulaire, alors
 $\det(A) = \prod_{i=1}^n a_{ii}$ où (a_{ij}) coefficient de A

Prop 14 : on ne change pas le déterminant d'une matrice A en ajoutant à une colonne une combinaison linéaire des autres colonnes

Prop 15 : Si $M = \begin{pmatrix} A & C \\ 0 & B \end{pmatrix}$ matrice par blocs
 $\det M = \det(A) \det(B)$

Def 16: Soit $A = (a_{ij}) \in \mathcal{M}_n(\mathbb{K})$

$\forall i, j \in \{1, \dots, n\}$ on appelle mineur de a_{ij} noté $\Delta_{i,j}$ le déterminant de la matrice extraite de A en supprimant la i -ème ligne et la j -ème colonne de A .
On appelle $(-1)^{i+j} \Delta_{i,j}$ le cofacteur de a_{ij} .

Ex 17: $A = \begin{pmatrix} 1 & 2 & 0 \\ 4 & 3 & 1 \\ 5 & 6 & 1 \end{pmatrix}$ $\Delta_{1,2} = \begin{vmatrix} 4 & 1 \\ 5 & 1 \end{vmatrix}$

Prop 18: Soit $A \in \mathcal{M}_n(\mathbb{K})$ (annexe)
le développement selon la j -ème colonne donne
$$\det(A) = \sum_{i=1}^n (-1)^{i+j} \Delta_{i,j} a_{i,j}$$

le développement selon la i -ème ligne donne
$$\det(A) = \sum_{j=1}^n (-1)^{i+j} \Delta_{i,j} a_{i,j}$$

Def 19: Soit $A \in \mathcal{M}_n(\mathbb{K})$
On appelle comatrice de A noté $\text{com}(A)$ la matrice des cofacteurs

Prop 20: Si $A = \begin{pmatrix} a & b \\ c & d \end{pmatrix}$ alors $\det(A) = ad - bc$

Ex 21: $\det \begin{pmatrix} 2 & 1 \\ 1 & 1 \end{pmatrix} = 2 \times 1 - 1 \times 1 = 1$

Prop 22 (Règle de Sarrus): Si $A = \begin{pmatrix} a & b & c \\ d & e & f \\ g & h & i \end{pmatrix}$
$$\det(A) = aei + dhc + gbf - ceg - fha - bdi$$

Ex 23: Annexe

Prop 24 (Van Der Waerden): Si $A = \begin{pmatrix} 1 & 1 & \dots & 1 \\ a_0 & a_1 & \dots & a_{n-1} \\ \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ a_0^{n-1} & a_1^{n-1} & \dots & a_{n-1}^{n-1} \end{pmatrix}$

Alors $\det(A) = \prod_{i < j} (a_i - a_j)$

Prop 25 (déterminant circulant)

Si $A = \begin{pmatrix} a_0 & a_1 & \dots & a_{n-1} \\ a_{n-1} & a_0 & \dots & a_{n-2} \\ \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ a_1 & a_{n-1} & \dots & a_0 \end{pmatrix}$, on pose $P(X) = \sum_{i=0}^{n-1} a_i X^i$
et $\omega = e^{\frac{2i\pi}{n}}$

Alors $\det(A) = \prod_{i=0}^{n-1} P(\omega^i)$

Application 26: Soit $z^{(0)} = (z_1^{(0)}, \dots, z_n^{(0)}) \in \mathbb{C}^n$

La suite définie par
$$z^{(k+1)} = \left(\frac{z_1^{(k)} + z_2^{(k)}}{2}, \dots, \frac{z_{n-1}^{(k)} + z_n^{(k)}}{2}, \frac{z_n^{(k)} + z_1^{(k)}}{2} \right)$$

converge vers l'isobarycentre de $z^{(0)}$

III Déterminant en algèbre linéaire

Def 27: Soit $A \in \mathcal{M}_n(\mathbb{K})$ on appelle polynôme caractéristique de A noté χ_A , le polynôme de $\mathbb{K}[X]$ défini par

$$\chi_A(X) = \det(XI_n - A)$$

Prop 28: λ est valeur propre de A

ssi $\chi_A(\lambda) = 0$

Prop 29: Si χ_A est scindé sur \mathbb{K} et a toutes ses racines simples alors A est diagonalisable.

Ex 30: $A = \begin{pmatrix} 1 & 4 \\ 2 & 3 \end{pmatrix}$ est diagonalisable sur \mathbb{R} et \mathbb{C} .

Car $\chi_A = (X-1)(X-3) - 8 = (X-5)(X+1)$

Prop 31: Si A est nilpotente
alors $\chi_A = X^n$

Prop 32: Si $A = \begin{pmatrix} 0 & -a_1 & \dots & -a_{n-1} \\ 1 & 0 & \dots & 0 \\ \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ 0 & \dots & 0 & -a_{n-2} \\ \vdots & \vdots & \vdots & \vdots \\ 0 & \dots & 1 & -a_{n-1} \end{pmatrix}$ on note $P = X^n + \sum_{i=0}^{n-1} a_i X^i$

Alors $\chi_A = P$

DEV 1

Thm 33 (Cayley Hamilton): Soit $A \in \mathcal{M}_n(\mathbb{K})$
 Alors $\chi_A(A) = 0$

IV Le déterminant dans d'autres domaines.

1) Changement de variables:

Def 34 (Jacobien) Soit $\varphi: \mathbb{R}^d \rightarrow \mathbb{R}^d \in \mathcal{C}^1$
 on appelle Jacobien de φ en u noté $J_\varphi(u)$
 $\det \left(\frac{\partial \varphi_i}{\partial x_j}(u) \right)_{\substack{1 \leq i \leq n \\ 1 \leq j \leq n}}$ où φ_i sont les
 ce points de φ

Thm 35: Soit φ un \mathcal{C}^1 difféomorphisme entre deux
 ouverts Δ et D de \mathbb{R}^d
 Si $f: D \rightarrow \mathbb{R}$ λ intégrable sur D
 alors $(f \circ \varphi) |J_\varphi|$ est λ intégrable sur Δ

et $\int_D f(x) dx = \int_\Delta f \circ \varphi(u) |J_\varphi(u)| du$

Ex 36: $\int_0^{+\infty} \int_0^{+\infty} \left(\frac{t}{v}\right)^n \frac{1}{t} e^{-(t+v)} dt dv = \int_0^{+\infty} \int_0^{+\infty} \frac{u^{n-1}}{(u+1)} e^{-u} du dv$

2) Inégalité d'Hadamard

Rappel 37 (Thm des extrema liés) Soit U ouvert de \mathbb{R}^n
 Soient $f, g_1, \dots, g_{n-k} \in \mathcal{C}^1(U, \mathbb{R})$
 $\Pi = \{x \in U, g_i(x) = 0 \forall i \in \{1, \dots, n-k\}\}$
 Si $f|_\Pi$ admet un extremum local en x_0 et
 que la famille $dg_i(x_0)$ est libre
 Alors il existe $(\lambda_i)_{i=1}^{n-k} \in \mathbb{R}^{n-k}$, $df(x_0) = \sum_{i=1}^{n-k} \lambda_i dg_i(x_0)$

Prop 38: Si $x_1, \dots, x_n \in \mathbb{R}^n$
 $|\det(x_1, \dots, x_n)| \leq \|x_1\| \|x_2\| \dots \|x_n\|$

AEN 2

3) Volume

Thm 39: L'aire $\mathcal{A}(v, w)$ du parallélogramme
 engendré par v et w des vecteurs de \mathbb{R}^2
 est égale à la valeur absolue de $\det(v, w)$
 i.e. $\mathcal{A}(v, w) = |\det(v, w)|$

Thm 40: Soient v_1, \dots, v_n n vecteurs de \mathbb{R}^n
 Le volume du parallélépipède engendré par
 v_1, \dots, v_n , i.e. l'ensemble
 $\{z \in \mathbb{R}^n, z = \sum_{i=1}^n \lambda_i v_i, 0 \leq \lambda_i \leq 1\}$
 est $\text{vol}(v_1, \dots, v_n) = |\det(v_1, \dots, v_n)|$

Annexe:

Prop 18:

$$A = \begin{pmatrix} a_{11} & \dots & a_{1k} & \dots & a_{1n} \\ \vdots & & \vdots & & \vdots \\ a_{n1} & \dots & a_{nk} & \dots & a_{nn} \end{pmatrix}$$

$$\Delta_{1,k} = \begin{vmatrix} a_{21} & \dots & a_{2,k-1} & a_{2,k+1} & \dots & a_{2n} \\ \vdots & & \vdots & \vdots & & \vdots \\ a_{n1} & \dots & a_{n,k-1} & a_{n,k+1} & \dots & a_{nn} \end{vmatrix}$$

Prop 22: $\det \begin{pmatrix} 2 & 1 & 1 \\ 1 & 3 & 1 \\ 4 & 5 & 2 \end{pmatrix}$

$$\begin{aligned} &= 2 \times 3 \times 2 + 1 \times 5 \times 1 + 4 \times 1 \times 1 \\ &\quad - 1 \times 3 \times 4 - 1 \times 5 \times 2 - 2 \times 1 \times 1 \\ &= 12 + 5 + 4 - 12 - 10 - 2 \\ &= -3 \end{aligned}$$