

Def 1: La spécification consiste à définir exactement les entrées sur lesquelles l'algorithme doit tourner et quelles sorties il doit rendre.

## ① Terminaison.

Def 2: On dit qu'un algorithme termine si son exécution s'arrête après un nombre fini d'étapes pour tout entrée conforme à sa spécification.

Ex 3: Si l'algorithme A termine alors pour  $i=0$  to  $n$  do  
| A  
| done  
| termine aussi

while true do:  
| skip  
ne termine pas.

Ex 4: while  $n \neq 0$   
|  $n := n - 1$  termine ssi  $n \geq 0$

Thm 5: Le problème de l'arrêt  
ARRÊT: {entrée: un algorithme A  
sortie: oui si A termine, non sinon  
est indécidable.

## 1) Ensemble bien fondé

Def 6:  $(E, \leq)$  est dit bien fondé s'il n'existe pas de suite infinie d'éléments de E strictement décroissante.

Ex 7:  $(\mathbb{N}, \leq)$  est bien fondé,  $(\mathbb{Z}, \leq)$  ne l'est pas.

Prop 8:  $\mathbb{N}^2$  muni de l'ordre lexicographique est bien fondé

Prop 9: Un ensemble  $(E, \leq)$  est bien fondé SSI toute partie non vide de E admet un élément minimal

Thm 10: Soit A un algo récursif, X l'ensemble de ses entrées,  $\varphi: X \rightarrow E$  avec  $(E, \leq)$  bien fondé.

Soit  $Y = \{x \in X, \varphi(x) = \min \varphi(X)\} \subset X$   
Si  $A(y)$  termine pour tout  $y \in Y$  et que dans l'exécution de  $A(n)$  n'apparaissent, en nombre fini, que des appels à  $A(z)$  avec  $\varphi(z) < \varphi(n)$ , alors l'exécution de  $A(n)$  termine pour tout  $n \in X$ .

Ex 11:  $\text{pgcd}(a, b):$   
if  $b = 0$ :  
| return a  
else  
| return  $\text{pgcd}(b, a \bmod b)$

{entrée:  $0 \leq b \leq a$   
sortie:  $\text{pgcd}(a, b)$   
termine par l'ordre naturel sur le premier argument}

Ex 12:  $\text{ackermann}(m, n):$   
if  $m = 0$ :  
| return  $n + 1$   
elif  $n = 0$ :  
| return  $\text{ackermann}(m - 1, 1)$   
else:  
| return  $\text{ackermann}(m - 1, \text{ackermann}(m, n - 1))$

{entrée:  $m, n \in \mathbb{N}$   
sortie: un entier}

termine en utilisant l'ordre lexicographique

## 2) Variant de boucle

Def 13: Un variant de boucle est une quantité à valeur dans un ensemble  $(E, \leq)$  bien fondé qui décroît strictement à chaque tour de boucle.

Thm 14: Si une boucle (dont le corps termine) admet un variant de boucle, alors elle termine.

Ex 15:  $\text{divis-euclid}(a, b):$   
 $q = 0$   
 $r = a$   
while  $r > b$  do  
|  $r := r - b$   
|  $q := q + 1$   
done  
return  $(q, r)$

{entrée:  $(a, b) \in \mathbb{N} \times \mathbb{N}^*$   
sortie:  $q, r \in \mathbb{N}$  tq  $\begin{cases} a = bq + qr \\ 0 \leq r < b \end{cases}$ }

variant:  $r \in \mathbb{N}$ .

## II Correction

Def 16: Un algorithme est correct s'il est conforme à sa spécification.  
On parle de correction totale si l'algorithme termine, partielle sinon.

Ex 17:  $\text{syracuse}(n):$

```

if n=1:
| return 1
elif n pair:
| return syracuse(n/2)
else:
| return syracuse(3x n + 1)

```

Entrée:  $n \in \mathbb{N}^*$   
Sortie: 1

partiellement correct

## DEV 1: Algorithme du tri topologique et correction

### 1) Correction des algorithmes récursifs.

Prop 18: Soit  $(E, \leq)$  un ensemble bien fondé et  $p$  un prédictor sur les éléments de  $E$ . Si  $p$  est vérifié sur tous les éléments minimaux de  $E$  et si  $\forall x \in E ([\forall y < x, p(y)] \Rightarrow p(x))$  alors  $\forall x \in E p(x)$ .

Thm 19: Soit  $A$  un algorithme récursif,  $X$  l'ensemble de ses entrées.  $\Phi: X \rightarrow E$  avec  $(E, \leq)$  bien fondé.

Soit  $Y = \{x \in X, \Phi(x) = \min \Phi(X)\} \subset X$  et  $p$  un prédictor sur les valeurs calculées par  $A$ .

Si  $p(y)$  est vérifié pour tout  $y \in Y$  et si

$\forall z$  argument d'appel de  $A$  dans l'exécution de  $A(n)$ ,

$$\Phi(z) < \Phi(n)$$

et  $[\forall z p(z)] \Rightarrow p(n)$

Alors  $p$  est vérifié pour tout  $x \in X$ .

Ex 20: L'algorithme pgcd (Ex 11) est correct.

Ex 21:  $\text{tri\_inser}(L):$

```

if L == []:
| then return []
else return insere(tete(L), tri_inser(queue(L)))

```

insere(x L):

```

if L == []:
| then return [x]
elif tete(L) >= x:
| then return x::L
else:
| | return tete(L)::insere(x, queue(L))

```

Entrée: Une liste L.  
Sortie: Une liste triée contenant les élts de L.

Entrée: Une liste triée d'éléments de  $(E, \leq)$ ,  $x \in E$ .  
Sortie: Une liste triée contenant les éléments de L et x.

L'algorithme tri\_inser est correct

### 2) Correction des algorithmes itératifs

Def 22: Un invariant de boucle est une propriété vraie au début de la première itération de la boucle et qui vérifie: si elle est vraie au début d'une itération de la boucle, alors elle est vraie à la fin de l'itération.

Th 23: Si une boucle admet un invariant  $I$ , alors  $I$  est vrai à la sortie de la boucle.

Ex 24:  $\text{dijkstra}(G, w, v):$

```

d = [ $\infty, \dots, \infty$ ] de taille |V|
d[v] = 0
E =  $\emptyset$ 
F = V
while F  $\neq \emptyset$ :
| u = Extraire_min(F)
| E = E  $\cup \{u\}$ 
| for v  $\in \text{Adj}(u)$ 
| | relâcher(u, v, w)
return d

```

Entrée: Un graphe  $G = (V, E)$   
 $v \in E$ ,  $w$  un poids sur  $E$   
Sortie: Un tableau d tel que  $\forall u \in V, d[u] = d(v, u)$

Invariant de la boucle while :  $\forall u \in E, d[u] = d(v, u)$ .

$\hookrightarrow$  L'algorithme dijkstra est correct.

### III Logique de Hoare

#### 1) Le langage IMP

Def 25: On définit les expressions arithmétiques :

$$a ::= n \in \mathbb{N} \mid x \in \text{Var} \mid a_1 + a_2 \mid a_1 * a_2 \mid a_1 - a_2$$

On définit les expressions booléennes :

$$b ::= \text{true} \mid \text{false} \mid a_1 = a_2 \mid a_1 \leq a_2 \mid b_1 \mid b_1 \wedge b_2$$

On définit un programme :

$$S ::= \text{skip} \mid x := a \mid S_1 ; S_2 \mid \text{if } b \text{ then } S_1 \text{ else } S_2 \mid \text{while } b \text{ do } S$$

Ex 26: Un programme de factorielle :

$$i := 1; f := 1; \text{while } i \leq n \text{ do } (f := f * i; i := i + 1)$$

#### 2) Sémantique naturelle

L'état de la mémoire est représenté par une fonction  $\delta: \text{Var} \rightarrow \mathbb{Z}$ . On note  $\text{State} = \mathbb{Z}^{\text{Var}}$ .

Def 27: On définit les règles de dérivation syntaxique ci-dessous.

On note  $\langle S, \delta \rangle \rightarrow \delta'$  s'il existe un arbre de dérivation pour  $\langle S, \delta \rangle \rightarrow \delta'$

$$\begin{array}{c} * \langle \text{skip}, \delta \rangle \rightarrow \delta \quad (\text{skip}) \quad * \langle x := a, \delta \rangle \rightarrow \delta[x \mapsto a] \quad (\text{affect}) \\ * \frac{\langle S_1, \delta \rangle \rightarrow \delta'' \quad \langle S_2, \delta'' \rangle \rightarrow \delta'}{\langle S_1 ; S_2, \delta \rangle \rightarrow \delta'} \quad (\text{seq}) \quad * \frac{\langle S_1, \delta \rangle \rightarrow \delta' \quad \text{si } b \text{ then } S_1 \text{ else } S_2, \delta \rightarrow \delta' \quad \text{si } b \text{ true}}{\langle \text{if } b \text{ then } S_1 \text{ else } S_2, \delta \rangle \rightarrow \delta' \quad (\text{if t})} \\ * \frac{\langle S_2, \delta \rangle \rightarrow \delta' \quad \text{si } b \text{ false}}{\langle \text{if } b \text{ then } S_1 \text{ else } S_2, \delta \rangle \rightarrow \delta' \quad (\text{if f})} \quad * \frac{\langle S, \delta \rangle \rightarrow \delta' \quad \langle \text{while } b \text{ do } S, \delta \rangle \rightarrow \delta'' \quad \text{si } b \text{ true}}{\langle \text{while } b \text{ do } S, \delta \rangle \rightarrow \delta'' \quad (\text{while t})} \end{array}$$

TR 28: IMP est déterministe :  $\forall S, \forall \delta, \{ \langle S, \delta \rangle \rightarrow \delta_1, \langle S, \delta \rangle \rightarrow \delta_2 \} \Rightarrow \delta_1 = \delta_2$

Def 29: On définit  $\mathcal{Y}_{\text{ns}}[S]_{\delta} = \{ \delta' \mid \text{si } \langle S, \delta \rangle \rightarrow \delta' \text{ undef} \}$

Ex 30: L'arbre sémantique de "while true do skip" est infini, donc  $\mathcal{Y}_{\text{ns}}[\text{while true do skip}] = \text{undef}$

#### 3) Triplets de Hoare

Def 31: On appelle triplet de Hoare un triplet de la forme  $\{P\}S\{Q\}$  où P et Q sont des prédictats et S est un programme.

Def 32: On définit les règles de dérivation suivantes :

$$\begin{array}{ll} * \{P\} \text{skip}\{P\} & (\text{skip}_H) \\ * \frac{\{S_1\}Q \quad \{Q\}S_2\{R\}}{\{P\}S_1; S_2\{R\}} & (\text{seq}_H) \\ * \frac{\{Tb\}P\{S\}Q \quad \{Tb\}P\{S_2\}Q}{\{P\} \text{if } b \text{ then } S_1 \text{ else } S_2\{Q\}} & (\text{if}_H) \\ * \frac{\{Tb\}P\{P\}}{\{P\} \text{while } b \text{ do } S \{Tb\}P\{P\}} & (\text{while}_H) \\ * \frac{\{P\}S\{Q'\} \quad \text{si } P \Rightarrow P' \quad Q \Rightarrow Q'}{\{P\}S\{Q\}} & (\text{csq}) \end{array}$$

Def 33: On note  $\vdash \{P\}S\{Q\}$  si il existe un arbre de dérivation pour  $\{P\}S\{Q\}$

On note  $\models \{P\}S\{Q\}$  si  $\forall \text{State} \text{ tel que } \Delta \models P, \mathcal{Y}_{\text{ns}}[S]_{\delta} \models Q$   
(par convention, undef  $\models Q$  pour tout Q)

TR 34:  $(\vdash \{P\}S\{Q\}) \Rightarrow (\models \{P\}S\{Q\})$

DEV 2:  $(\models \{P\}S\{Q\}) \Rightarrow (\vdash \{P\}S\{Q\})$

Ex 35: On a  $\vdash \{x = m\} y := 1; \text{while } T(x = 1) \text{ do } (y := y + x; x := x - 1) \{y = m!\}$

#### Références :

- \* Cormen, Leiserson, Rivest, Stein, Introduction à l'algorithme
- \* Albert, Cours et exercices d'informatique
- \* Froidevaux, Gaudel, Soria, Types de données et algorithmes
- \* Nielson, Nielson, Semantics with applications
- \* Winskel, The formal semantics of programming languages

