



FONCTIONS HOLOMORPHES

Thomas Harbreteau

13 avril 2020

Notes du cours de Anna Lenzhen.
Université de Rennes 1, année 2019/2020.

Sommaire

1	Dérivabilité complexe	2
1	Définition de la dérivabilité des fonctions d'une variable complexe	2
2	Équations de Cauchy-Riemann	3
3	Lien avec la différentiabilité	3
4	Fonctions harmoniques	4
5	Fonctions holomorphes	5
6	Équations de Cauchy-Riemann	6
7	Conservation des angles	6
8	Applications biholomorphes	7
9	Automorphismes	8
2	Séries entière	10
1	Modes de convergence	10
2	Séries entières	13
3	Holomorphie des séries entières	14
3	Intégration sur les chemins de \mathbf{C}	18
1	Intégration sur les intervalles de \mathbf{R}	18
2	Primitives	18
3	Intégration sur les chemins dans \mathbf{C}	19
4	Intégrales et passage à la limite	20
5	Primitives et indépendance vis-à-vis des chemins	21
4	Développement en séries entières	26
1	Analyticité des fonctions holomorphes	26
2	Sur le concept d'holomorphie	28

Chapitre 1

Dérivabilité complexe

1 Définition de la dérivabilité des fonctions d'une variable complexe

Soit D un ouvert de \mathbf{C} .

Définition 1.1.1 (Limite) Soit $f : D \rightarrow \mathbf{C}$ et $c \in \overline{D}$. On dit que f admet $A \in \mathbf{C}$ pour limite en c et on écrit $\lim_{(z \rightarrow c)} f(z) = A$ si

$$\forall \varepsilon > 0, \exists \delta > 0, \forall z \in D, |z - c| < \delta \implies |f(z) - A| < \varepsilon.$$

Définition 1.1.2 (Fonction \mathbf{C} -dérivable) On dit que $f : D \rightarrow \mathbf{C}$ est \mathbf{C} -dérivable en $c \in D$ si la quantité

$$\lim_{z \rightarrow c} \frac{f(z) - f(c)}{z - c}$$

existe. On la note alors $f'(c)$.

Exemple 1.1.3

1. Les fonctions constantes sont dérivables sur \mathbf{C} .
2. La fonction $f : \mathbf{C} \rightarrow \mathbf{C}$ définie par $f(z) := \bar{z}$ n'est dérivable en aucun point. En effet, soit $z \in \mathbf{C}$,

$$\frac{f(z) - f(c)}{z - c} = \frac{\bar{z} - \bar{c}}{z - c} = \begin{cases} 1 & \text{si } z - c \in \mathbf{R} \\ -1 & \text{si } z - c \in i\mathbf{R} \end{cases}.$$

Ainsi, la quantité $(f(z) - f(c))/(z - c)$ n'admet pas de limite quand $[z \rightarrow c]$.

3. Les fonctions $z \mapsto \Re(z)$, $z \mapsto \Im(z)$, $z \mapsto |z|$ ne sont dérivables en aucun point de \mathbf{C} .
4. Soient la fonction $f : z \in \mathbf{C} \mapsto z^m$, où $m \in \mathbf{N}^*$, $c \in \mathbf{C}$, $z := c + h$, alors

$$\frac{f(z) - f(c)}{z - c} = \frac{(c + h)^m - c^m}{h} = \frac{\sum_{k=0}^m \binom{m}{k} h^k c^{m-k} - c^m}{h} = \sum_{k=1}^m \binom{m}{k} h^{k-1} c^{m-k}.$$

Ainsi,

$$\lim_{z \rightarrow c} \frac{f(z) - f(c)}{z - c} = \lim_{h \rightarrow 0} \sum_{k=1}^m \binom{m}{k} h^{k-1} c^{m-k} = mc^{m-1},$$

donc f est dérivable sur \mathbf{C} et pour tout $z \in \mathbf{C}$, $f'(z) = mz^{m-1}$.

Théorème 1.1.4 Soit $f : D \rightarrow \mathbf{C}$. Si f est dérivable en $c \in D$, alors f est continue en c .

PREUVE. Exercice. □

Notation :

1. $f : D \rightarrow \mathbf{C}$, on pose $u := \Re(f)$ et $v := \Im(f)$. Alors $f = u + iv$.
2. On identifiera parfois $z = x + iy \in \mathbf{C}$ avec $(x, y) \in \mathbf{R}^2$.

2 Équations de Cauchy-Riemann

Soit $c = a + ib \in \mathbf{C}$. Si $f : D \rightarrow \mathbf{C}$ est dérivable en c , alors

$$f'(c) = \lim_{h \rightarrow 0} \frac{f(c+h) - f(c)}{h} = \lim_{h \rightarrow 0} \frac{f(c+ih) - f(c)}{ih}.$$

En effet, si $h \in \mathbf{R}$, alors

$$\begin{aligned} f'(c) &= \lim_{h \rightarrow 0} \frac{u(c+h) - iv(c+h) - u(c) - iv(c)}{h} \\ &= \lim_{h \rightarrow 0} \frac{u(c+h) - u(c) + i[v(c+h) - v(c)]}{h} \\ &= \lim_{h \rightarrow 0} \frac{u(c+h) - u(c)}{h} + i \lim_{h \rightarrow 0} \frac{v(c+h) - v(c)}{h}. \end{aligned}$$

En assimilant u à une fonction de deux variables, i. e. $u(z) = u(\Re(z), \Im(z))$, on remarque que

$$\lim_{h \rightarrow 0} \frac{u(c+h) - u(c)}{h} = \lim_{h \rightarrow 0} \frac{u(a+h, b) - u(a, b)}{h} = u_x(c),$$

d'où $f'(c) = u_x(c) + iv_x(c)$. De même, $f'(c) = v_y(c) - iu_y(c)$.

Proposition 1.2.1 (Équations de Cauchy-Riemann) *Si $f : D \rightarrow \mathbf{C}$ est dérivable en $c \in D$, alors les dérivées partielles de u et v par rapport à x et y existent en $c = (a, b)$ et*

$$\begin{cases} u_x(c) &= v_y(c) \\ u_y(c) &= -v_x(c) \end{cases}.$$

PREUVE. Conséquence directe du paragraphe précédent. □

3 Lien avec la différentiabilité

Soit A une matrice réelle 2×2 ,

$$A = \begin{pmatrix} a_{1,1} & a_{1,2} \\ a_{2,1} & a_{2,2} \end{pmatrix}.$$

Elle définit une application \mathbf{R} -linéaire $T : \mathbf{C} \rightarrow \mathbf{C}$ par

$$T(z) = T(x + iy) := A \begin{pmatrix} x \\ y \end{pmatrix} = a_{1,1}x + a_{1,2}y + i(a_{2,1}x + a_{2,2}y).$$

En particulier, $T(1) = a_{1,1} + ia_{2,1}$ et $T(i) = a_{1,2} + ia_{2,2}$

Lemme 1.3.1 *T est \mathbf{C} -linéaire si et seulement si $a_{1,1} = a_{2,2}$ et $a_{1,2} = -a_{2,1}$.*

PREUVE. (\implies) : Supposons T linéaire. Alors $T(i) = iT(1)$, donc $a_{1,2} + ia_{2,2} = ia_{1,1} - a_{2,1}$ et on identifie les parties réelles et imaginaires.

(\impliedby) : Supposons que

$$A = \begin{pmatrix} \alpha & -\beta \\ \beta & \alpha \end{pmatrix}.$$

Alors

$$T(z) = T(x + iy) = \alpha x - \beta y + i(\beta x + \alpha y) = (\alpha + i\beta)(x + iy),$$

donc $T(cz) = (\alpha + i\beta)cz = cT(z)$. □

Rappels :

Définition 1.3.2 (Application différentiable) *Une fonction $f : D \subset \mathbf{R}^2 \rightarrow \mathbf{R}^2$ est différentiable en $c = (a, b) \in D$ si pour une application linéaire $T : \mathbf{R}^2 \rightarrow \mathbf{R}^2$,*

$$\lim_{h \rightarrow 0} \frac{|f(c+h) - f(c) - T(h)|}{|h|} = 0.$$

On dit alors que T est la différentielle de f en c , et on la note Df_c ,

$$\forall h \in \mathbf{R}^2, \quad Df_c(h) = \begin{pmatrix} u_x(c) & u_y(c) \\ v_x(c) & v_y(c) \end{pmatrix}.$$

On identifie \mathbf{C} à \mathbf{R}^2 . Si $f : D \rightarrow \mathbf{C}$ est dérivable en $c = a + ib$, alors

$$\lim_{h \rightarrow 0} \frac{f(c+h) - f(c) - f'(c)h}{h} = 0.$$

La fonction f , vue comme une fonction de deux variables réelles, est différentiable et sa différentielle est \mathbf{C} -linéaire.

Théorème 1.3.3 Soit $f : D \rightarrow \mathbf{C}$. Les énoncés suivants sont équivalents :

1. f est \mathbf{C} -dérivable en $c \in D$.
2. f est différentiable en c et la différentielle $Df_c : \mathbf{C} \rightarrow \mathbf{C}$ est \mathbf{C} -linéaire.
3. f est différentiable en c et satisfait les équations de Cauchy-Riemann.

PREUVE. Exercice. □

On voudrait obtenir une condition suffisante pour la \mathbf{C} -dérivabilité. Si u et v , les composantes de f , satisfont les équations de Cauchy-Riemann en un point c , f doit être différentiable (comme fonction de $D \rightarrow \mathbf{R}^2$). Il faut que $u, v : D \rightarrow \mathbf{R}$ soient différentiables.

Exemple 1.3.4 Soit la fonction

$$u : (x, y) \mapsto \begin{cases} \frac{xy}{x^2 + y^2} & \text{si } (x, y) \neq (0, 0) \\ 0 & \text{si } (x, y) = (0, 0) \end{cases}.$$

On a bien $u_x(0, 0) = u_y(0, 0) = 0$, mais u n'est pas continue en $(0, 0)$.

Théorème 1.3.5 Soient $D \subset \mathbf{R}^2$ et $u, v : D \rightarrow \mathbf{R}$. Si u et v possèdent des dérivées partielles continues et $u_x = v_y$ et $u_y = -v_x$, alors $f = u + iv$ est \mathbf{C} -dérivable en tout point de D .

Exemple 1.3.6

1. Soit $f(z) := x^3y^2 + ix^2y^3$. Alors

- $u(x, y) = x^3y^2$,
- $v(x, y) = x^2y^3$,
- $u_x(x, y) = 3x^2y^2$,
- $u_y(x, y) = 2x^3y$,
- $v_x(x, y) = 2xy^3$,
- $v_y(x, y) = 3x^2y^2$.

f est différentiable, $u_x = v_y$ et

$$u_y(x, y) = -v_x(x, y) \iff 2xy(x^2 + y^2) = 0 \iff x = 0 \text{ ou } y = 0.$$

Ainsi, f est \mathbf{C} -dérivable sur $\{z \in \mathbf{C} \mid \Re(z) = 0 \text{ ou } \Im(z) = 0\}$.

2. Soit $e^z := e^x \cos y + ie^x \sin y$. Alors

- $u_x(x, y) = e^x \cos y$,
- $u_y(x, y) = -e^x \sin y$,
- $v_x(x, y) = e^x \sin y$,
- $v_y(x, y) = e^x \cos y$.

Ainsi, la fonction $z \mapsto e^z$ est \mathbf{C} -dérivable sur \mathbf{C} .

Exercice 1.3.7 Soit $f(z) := |z|^{3/2}$. Trouver les points où f est \mathbf{C} -dérivable.

4 Fonctions harmoniques

Définition 1.4.1 (Fonction harmonique) Une fonction $u : D \subset \mathbf{R}^2 \rightarrow \mathbf{R}$ est harmonique si elle satisfait l'équation de Laplace

$$u_{xx} + u_{yy} = 0.$$

Soit $f : D \rightarrow \mathbf{C}$ une application \mathbf{C} -dérivable, alors $u_x = v_y$ et $u_y = -v_x$. On suppose que les dérivées partielles secondes $u_{xy}, u_{yx}, u_{xx}, \dots$ existent et sont continues. Alors u et v sont harmoniques car

$$\begin{cases} u_x = v_y \\ u_y = -v_x \end{cases} \implies \begin{cases} u_{xx} = v_{yx} \\ u_{yy} = -v_{yx} \end{cases}.$$

Ainsi, $u_{xx} + u_{yy} = 0$. De la même manière, on montre que $v_{xx} + v_{yy} = 0$.

Exercice 1.4.2 Soit $u : \mathbf{C} \rightarrow \mathbf{R}$ harmonique. Montrer qu'il existe $f : \mathbf{C} \rightarrow \mathbf{C}$ \mathbf{C} -dérivable telle que $u = \Re(f)$.

5 Fonctions holomorphes

Définition 1.5.1 (Fonction holomorphe) Soient D un ouvert de \mathbf{C} et $f : D \rightarrow \mathbf{C}$. f est holomorphe en un point $c \in D$ si f est \mathbf{C} -dérivable dans un voisinage de c .

f est dite holomorphe sur D si f est holomorphe en tout point de D .

Exemple 1.5.2 La fonction $z \mapsto x^3y^2 + ix^2y^3$ n'est holomorphe en aucun point.

Remarque 1.5.3 L'ensemble des points où une fonction est holomorphe est ouvert.

Proposition 1.5.4 (Règles de dérivation) Soient $f, g : D \rightarrow \mathbf{C}$ des fonctions holomorphes.

1. Pour tous $\alpha, \beta \in \mathbf{C}$, $\alpha f + \beta g$ l'est aussi et $(\alpha f + \beta g)' = \alpha f' + \beta g'$.
2. Le produit fg est holomorphe et $(fg)' = f'g + fg'$.
3. Si g ne s'annule pas sur D , le quotient f/g est holomorphe et

$$\left(\frac{f}{g}\right)' = \frac{f'g - fg'}{g^2}.$$

4. Si $f : D \rightarrow D'$ et $g : D' \rightarrow \mathbf{C}$, la composée $g \circ f$ est holomorphe et $(g \circ f)' = g' \circ f \times f'$.

Théorème 1.5.5 Soit $f : D \rightarrow \mathbf{C}$, alors f est holomorphe et $f' = 0$ si et seulement si f est localement constante.

PREUVE. (\Leftarrow) : Évident.

(\Rightarrow) : D'après les équations de Cauchy-Riemann, $u_x = v_y = 0$ et $u_y = -v_x = 0$. Ainsi, $du = dv = 0$, donc u et v sont constantes. □

Exemple 1.5.6 Soit $f : D \rightarrow \mathbf{C}$ holomorphe.

1. Si D est connexe et $|f|$ est constante, alors f est constante.
2. Si $f(D) \subset \mathbf{R}$ ou $f(D) \subset i\mathbf{R}$, alors f est localement constante.

PREUVE.

1. $u^2 + v^2$ est constante, donc on montre par le calcul que $u_x = u_y = 0$, et de même pour v . □

Soit A une matrice réelle, notée

$$\begin{pmatrix} a_{1,1} & a_{1,2} \\ a_{2,1} & a_{2,2} \end{pmatrix},$$

qui définit une application \mathbf{R} -linéaire $T : \mathbf{C} \rightarrow \mathbf{C}$ par

$$\forall h \in \mathbf{R}^2, \quad T(h) = \begin{pmatrix} a_{1,1} & a_{1,2} \\ a_{2,1} & a_{2,2} \end{pmatrix} \begin{pmatrix} \Re(h) \\ \Im(h) \end{pmatrix}.$$

Lemme 1.5.7 Il existe $\lambda, \mu \in \mathbf{C}$ tels que $T(h) = \lambda h + \mu \bar{h}$.

PREUVE.

$$\begin{cases} T(1) = \lambda + i\mu \\ T(i) = \lambda - i\mu \end{cases} \iff \begin{cases} \mu = \frac{T(1) + iT(i)}{2} \\ \lambda = \frac{T(1) - iT(i)}{2} \end{cases}.$$

□

Remarque 1.5.8 $\mu = 0$ si et seulement si T est \mathbf{C} -linéaire.

Soit $f : D \rightarrow \mathbf{C}$ différentiable en $c \in D$, alors

$$Tf(c).h = \begin{pmatrix} u_x(c) & u_y(c) \\ v_x(c) & v_y(c) \end{pmatrix} \begin{pmatrix} \Re(h) \\ \Im(h) \end{pmatrix}.$$

De plus,

$$\begin{cases} Tf(c).1 = u_x(c) + iv_x(c) \\ Tf(c).i = u_y(c) + iv_y(c) \end{cases}.$$

On définit

1. $f_x(c) := \partial_x f(c) = Tf(c).1 = u_x + iv_x$,
2. $f_y(c) := \partial_y f(c) = Tf(c).i = u_y + iv_y$,
3. $f_z(c) := \partial_z f(c) = \lambda = \frac{f_x(c) - if_y(c)}{2}$,
4. $f_{\bar{z}}(c) := \partial_{\bar{z}} f(c) = \mu = \frac{f_x(c) + if_y(c)}{2}$.

Alors $Tf(c).h = f_z(c)h + f_{\bar{z}}(c)\bar{h}$.

Soit $z \in \mathbf{C}$, notons $x = (z + \bar{z})/2$ et $y = (z - \bar{z})/(2i)$. Alors

$$\frac{\partial f}{\partial z} = \frac{\partial f}{\partial x} \frac{\partial x}{\partial z} + \frac{\partial f}{\partial y} \frac{\partial y}{\partial z} = \frac{1}{2} \frac{\partial f}{\partial x} - \frac{i}{2} \frac{\partial f}{\partial y} = \frac{1}{2} \left(\frac{\partial f}{\partial x} - i \frac{\partial f}{\partial y} \right),$$

et

$$\frac{\partial f}{\partial \bar{z}} = \frac{\partial f}{\partial x} \frac{\partial x}{\partial \bar{z}} + \frac{\partial f}{\partial y} \frac{\partial y}{\partial \bar{z}} = \frac{1}{2} \frac{\partial f}{\partial x} + \frac{i}{2} \frac{\partial f}{\partial y} = \frac{1}{2} \left(\frac{\partial f}{\partial x} + i \frac{\partial f}{\partial y} \right).$$

6 Équations de Cauchy-Riemann

$$\begin{cases} u_x = v_y \\ u_y = -v_x \end{cases} \iff if_x = f_y \iff f_x = -if_y,$$

car $if_x = iu_x - v_x = -v_x + iu_x = u_y + iv_y = f_y$.

Théorème 1.6.1 Soit $f : D \rightarrow \mathbf{C}$ différentiable, alors \bar{f} est holomorphe si et seulement si pour tout $c \in D$, $f_z(c) = 0$.

PREUVE. $\bar{f} = u - iv$ est holomorphe si

$$\begin{cases} u_x = -v_y \\ u_y = v_x \end{cases},$$

donc

$$f_z = \frac{f_x - if_y}{2} = \frac{u_x + iv_x - i(u_y + iv_y)}{2} = \frac{u_x + v_y + i(v_x - u_y)}{2} = 0.$$

\bar{f} est holomorphe si et seulement si $f_z = 0$. □

Exercice 1.6.2 Montrer que $\bar{f}'(c) = \overline{f'_z(c)}$.

7 Conservation des angles

Pour $w, z \in \mathbf{C}$, on note

$$\langle w, z \rangle = \Re(w)\Re(z) + \Im(w)\Im(z) = \Re(w\bar{z}) = \Re(\bar{w}z) \leq |w||z|.$$

Alors

$$\cos \varphi = \frac{\langle w, z \rangle}{|z||w|}, \quad 0 \leq \varphi \leq \pi.$$

Définition 1.7.1 (Conservation des angles) Une application $T : \mathbf{C} \rightarrow \mathbf{C}$ \mathbf{R} -linéaire conserve les angles si

$$\frac{\langle T(w), T(z) \rangle}{|T(z)||T(w)|} = \frac{\langle w, z \rangle}{|z||w|}.$$

Rappel : $T(z) = \lambda z + \mu \bar{z}$.

Lemme 1.7.2 Soit $T : \mathbf{C} \rightarrow \mathbf{C}$ \mathbf{R} -linéaire, alors T conserve les angles si et seulement si

$$\begin{cases} \lambda \neq 0 \\ \mu = 0 \end{cases}, \quad \text{ou} \quad \begin{cases} \lambda = 0 \\ \mu \neq 0 \end{cases}.$$

PREUVE.

$$\begin{aligned} \langle T(w), T(z) \rangle &= \Re(T(z)\overline{T(w)}) \\ &= \Re((\lambda z + \mu \bar{z})(\bar{\lambda} \bar{w} + \bar{\mu} w)) \\ &= (|\lambda|^2 + |\mu|^2)\Re(z\bar{w}) + 2\Re(\lambda \bar{\mu} w z) \\ &= (|\lambda|^2 + |\mu|^2)\langle z, w \rangle + 2\Re(\lambda \bar{\mu} w z). \end{aligned}$$

En prenant $z := 1$ et $w := i$, alors si T conserve les angles,

$$\frac{\langle T(1), T(i) \rangle}{|T(1)||T(i)|} = \frac{\langle 1, i \rangle}{|1||i|}.$$

Comme $\langle T(1), T(i) \rangle = 0$, $\langle 1, i \rangle = 0$, donc $\Re(\lambda \bar{\mu} w z) = 0$, donc $\Re(\lambda \bar{\mu} i) = 0$, d'où $\lambda \bar{\mu} \in \mathbf{R}$.

En prenant $z := 1 + i$ et $w = 1 - i$, qui sont tels que $\langle z, w \rangle = 0$ et $zw = 2$, on obtient après des calculs similaires que $\lambda \bar{\mu} \in i\mathbf{R}$. Ainsi, $\lambda \bar{\mu} = 0$, donc $\lambda = 0$ ou $\mu = 0$. □

Proposition 1.7.3 On suppose que $f : D \rightarrow \mathbf{C}$ différentiable est telle que f conserve les angles en $c \in D$ et $Tf(c)$ conserve les angles.

1. Si f est \mathbf{C} -dérivable en $c \in D$ et $f'(c) \neq 0$, alors $Tf(c)$ est en fait l'application $z \mapsto f_z(c)z$, donc conserve les angles. Par conséquent, f conserve les angles en tout point.
2. Si $\bar{f} : D \rightarrow \mathbf{C}$ est \mathbf{C} -dérivable en c , alors $\bar{f}'(z) \neq 0$ et $\bar{f}'(c) = \bar{f}_z(c) = \bar{\mu}$, alors f conserve les angles.

Définition 1.7.4 (Fonction anti-holomorphe) Si \bar{f} est holomorphe, on dit que f est anti-holomorphe.

Proposition 1.7.5 $f : D \rightarrow \mathbf{C}$ différentiable est holomorphe si et seulement si $f_z(c) = 0$ pour tout $c \in D$. De plus, $f_z(c) = f'(c)$.

Théorème 1.7.6 Soit $f : D \rightarrow \mathbf{C}$, où D est un ouvert connexe. Les dérivées partielles u_x, u_y, v_x, v_y existent et sont continues. Les propositions suivantes sont équivalentes.

1. f est holomorphe dans D et f' ne s'annule pas, ou f est anti-holomorphe dans D et \bar{f}' ne s'annule pas.
2. f conserve les angles dans D .

PREUVE. 1) \implies 2) : Ok.

2) \implies 1) : f est différentiable en tout point de D . Soit $c \in D$, alors $Tf(c).h = f_z(c).h$ ou $Tf(c).h = f_z(c)\bar{h}$. On considère la fonction

$$g : c \mapsto \frac{f_z(c) - f_{\bar{z}}(c)}{f_z(c) + f_{\bar{z}}(c)} = \begin{cases} 1 & \text{si } f_{\bar{z}}(c) = 0 \\ -1 & \text{si } f_z(c) \end{cases}.$$

g est continue, D est connexe, donc $g = 1$ ou $g = -1$. □

Soit $f : D \rightarrow \mathbf{C}$ dérivable. Soient $\gamma : [a, b] \rightarrow \mathbf{C}$ et $t_0 \in [a, b]$. Notons $c := \gamma(t_0)$. $\gamma = x + iy$ est différentiable en t_0 si $x'(t_0)$ et $y'(t_0)$ existent, et $\gamma'(t_0) = x'(t_0) + iy'(t_0)$.

Supposons $f = u + iv$ est différentiable en c . $f \circ \gamma : [a, b] \rightarrow \mathbf{C}$ et

$$\forall t \in [a, b], \quad f \circ \gamma(t) = u(x(t), y(t)) + iv(x(t), y(t)).$$

De plus, $f \circ \gamma(t_0) = f(c)$ et

$$\begin{aligned} (f \circ \gamma)'(t_0) &= u_x(c).x'(t_0) + u_y(c).y'(t_0) + i[v_x(c).x'(t_0) + v_y(c).y'(t_0)] \\ &= \begin{pmatrix} u_x(c) & u_y(c) \\ v_x(c) & v_y(c) \end{pmatrix} \begin{pmatrix} x'(t_0) \\ y'(t_0) \end{pmatrix} \\ &= Tf(c).\gamma'(t_0). \end{aligned}$$

Maintenant, on prend deux chemins γ_1 et γ_2 différentiables tels que $\gamma_1(t_1) = \gamma_2(t_2) = c$. Alors on désigne l'angle entre γ_1 et γ_2 en c par la quantité

$$\langle \gamma_1'(t_1), \gamma_2'(t_2) \rangle.$$

Si f est holomorphe en c avec $f'(c) \neq 0$, ou si \bar{f} est holomorphe avec $\bar{f}'(c) \neq 0$, alors l'angle entre γ_1 et γ_2 en c est égal à l'angle entre $f(\gamma_1)$ et $f(\gamma_2)$ en $f(c)$.

8 Applications biholomorphes

Soit $D \subset \mathbf{C}$ un ouvert. On note

$$O(D) := \{f : D \rightarrow \mathbf{C} \mid f \text{ holomorphe}\}.$$

Définition 1.8.1 (Application biholomorphe) On dit que $f \in O(D)$ est une application biholomorphe de D dans $D' := f(D)$ si D' est un ouvert et si $f : D \rightarrow D'$ admet une fonction inverse $f^{-1} : D' \rightarrow D \in O(D')$.

On peut établir des liens entre les matrices complexes 2×2 et les applications biholomorphes. Notons une matrice

$$A = \begin{pmatrix} a & b \\ c & d \end{pmatrix}, \quad a, b, c, d \in \mathbf{C}, \quad (c, d) \neq (0, 0).$$

Définition 1.8.2 (Transformation linéaire fractionnaire) La matrice A définit une application

$$h_A : z \mapsto \frac{az + b}{cz + d},$$

appelée transformation linéaire fractionnaire.

Remarque 1.8.3 Plus communément, ces fonctions sont appelées homographies.

Proposition 1.8.4 Si $c \neq 0$, alors $h_A : \mathbf{C} \setminus \{-d/c\} \rightarrow \mathbf{C}$ est holomorphe. De plus,

$$\forall z \in \mathbf{C} \setminus \left\{ \frac{d}{c} \right\}, \quad h'_A(z) = \frac{a(cz + d) - c(az + b)}{(cz + d)^2} = \frac{ad - bc}{(cz + d)^2}.$$

Ainsi,

$$(\forall z \in \mathbf{C}, \quad h'_A(z) = 0) \iff (\det A = 0) \iff (h_A = c^{ste}).$$

Remarque 1.8.5

1. $h_A = \text{id}$ si et seulement si A est une homotétrie.
2. $h_{AB} = h_A \circ h_B$.
3. Si $c = 0$, h_A est polynomiale de degré 1 et est biholomorphe.
4. Si $c \neq 0$ et $A \in \mathcal{GL}_2(\mathbf{C})$, alors

$$A^{-1} = \frac{1}{\det A} \begin{pmatrix} d & -b \\ -c & a \end{pmatrix}.$$

On en déduit que $h_A : \mathbf{C} \setminus \{-d/c\} \rightarrow \mathbf{C} \setminus \{a/c\}$ est un biholomorphisme, de réciproque $h_{A^{-1}}$.

Exemple 1.8.6 Notons $\mathbf{H} := \{z \in \mathbf{C} \mid \Im(z) > 0\}$, ainsi que $\mathbf{E} := \{z \in \mathbf{C} \mid |z| < 1\}$. Montrons qu'il existe une application biholomorphe $\mathbf{H} \rightarrow \mathbf{E}$. Notons

$$A := \begin{pmatrix} 1 & -i \\ 1 & i \end{pmatrix},$$

cette matrice induit une application

$$h_A : z \mapsto \frac{z - i}{z + i},$$

holomorphe sur $\mathbf{C} \setminus \{-i\}$. Soit $z = x + iy \in \mathbf{H}$, alors $y > 0$. On a alors

$$h_A(z) = \frac{x + iy - i}{x + iy + i} = \frac{x + i(y - 1)}{x + i(y + 1)}, \quad \text{et} \quad |h_A(z)|^2 = \frac{x^2 + (y - 1)^2}{x^2 + (y + 1)^2}.$$

Étant donné que $y > 0$, on a $|y - 1| < |y + 1|$, donc $|h_A(z)|^2 < 1$. Par conséquent, $h_A(\mathbf{H}) \subset \mathbf{E}$.

De plus,

$$A^{-1} = \frac{1}{2i} \begin{pmatrix} i & i \\ -1 & 1 \end{pmatrix},$$

donc

$$h_{A^{-1}} : \begin{array}{ccc} \mathbf{C} \setminus \{1\} & \longrightarrow & \mathbf{C} \\ z & \longmapsto & \frac{iz + i}{-z + 1} \in O(\mathbf{C} \setminus \{1\}). \end{array}$$

Soit $z = x + iy \in \mathbf{E}$, alors $|z| < 1$ et

$$h_{A^{-1}}(z) = \frac{i(x + iy) + i}{-(x + iy) + 1} = \frac{-2y - i(x^2 + y^2 - 1)}{(x - 1)^2 + y^2}.$$

On a donc $\text{Im}(h_{A^{-1}}(z)) > 0$, d'où $h_{A^{-1}}(\mathbf{E}) \subset \mathbf{H}$.

Enfin, $h_A \circ h_{A^{-1}} : \text{id}_{\mathbf{E}}$ et $h_{A^{-1}} \circ h_A : \text{id}_{\mathbf{H}}$, donc $h_A : \mathbf{H} \rightarrow \mathbf{E}$ est un biholomorphisme. Dans la littérature, on peut la trouver notée simplement h et nommée application de Cayley.

9 Automorphismes

Soit $D \subset \mathbf{C}$ un ouvert.

Définition 1.9.1 (Automorphisme) Une application $f : D \rightarrow D$ biholomorphe est un automorphisme de D . On note $\text{Aut}(D)$ l'ensemble des automorphismes de D .

Exercice 1.9.2 Montrer que $(\text{Aut}(D), \circ)$ est un groupe.

Exemple 1.9.3

1. Toute application de la forme $z \mapsto az + b$, où $a \neq 0$ et $b \in \mathbf{C}$, est un automorphisme de \mathbf{C} . En fait, on montrera plus tard que ce sont exactement les automorphismes de \mathbf{C} .
2. Quels sont les éléments de $\text{Aut}(\mathbf{H})$? Soit

$$A = \begin{pmatrix} a & b \\ c & d \end{pmatrix} \in \mathcal{GL}_2^+(\mathbf{R}) := \{M \in \mathcal{GL}_2(\mathbf{R}) \mid \det A > 0\}.$$

On vérifie par le calcul que si $z \in \mathbf{H}$, alors $h_A(z) \in \mathbf{H}$.

Théorème 1.9.4 Pour tout $A \in \mathcal{GL}_2^+(\mathbf{R})$, $h_A \in \text{Aut}(\mathbf{H})$.

Exemple 1.9.5 Automorphismes de \mathbf{E} : si $f : D \rightarrow D'$ est biholomorphe, alors pour tout $g \in \text{Aut}(G)$,

$$f_G := f \circ g \circ f^{-1} : D' \rightarrow D' \in \text{Aut}(D').$$

Notons la matrice

$$B := \begin{pmatrix} 1 & -i \\ 1 & i \end{pmatrix},$$

ainsi que h l'application qu'elle induit (c'est l'application de Cayley). Soit $A \in \mathcal{GL}_2(\mathbf{R})$, $h_A : \mathbf{H} \rightarrow \mathbf{H} \in \text{Aut}(\mathbf{H})$. Alors $g := h \circ h_1 \circ h^{-1} \in \text{Aut}(\mathbf{E})$ et g est définie par une matrice

$$C := BAB^{-1} = \begin{pmatrix} \alpha & \beta \\ \bar{\beta} & \bar{\alpha} \end{pmatrix}.$$

Toute matrice de cette forme définit un automorphisme de \mathbf{E} .

Chapitre 2

Séries entière

1 Modes de convergence

1.1 Suites complexes

Définition 2.1.1 (Convergence de suites) Une suite $(c_n)_n \in \mathbf{C}^{\mathbf{N}}$ converge vers c si

$$\forall \varepsilon > 0, \exists N \in \mathbf{N}, \forall n \geq N, \quad |c_n - c| < \varepsilon.$$

Proposition 2.1.2 Soient $(c_n)_n, (c'_n)_n \in \mathbf{C}^{\mathbf{N}}$, qui convergent respectivement vers c, c' .

1. Pour tous $a, b \in \mathbf{C}$, $ac_n + bc'_n \rightarrow ac + bc'$.
2. $c_n c'_n \rightarrow cc'$.
3. $c_n / c'_n \rightarrow c / c'$ si $c' \neq 0$.
4. $|c_n| \rightarrow |c|$.
5. $\bar{c}_n \rightarrow \bar{c}$.
6. $c_n \rightarrow c$ si et seulement si $\Re(c_n) \rightarrow \Re(c)$ et $\Im(c_n) \rightarrow \Im(c)$.
7. Critère de Cauchy : $(c_n)_n$ converge si et seulement si c'est une suite de Cauchy, i. e.

$$\forall \varepsilon > 0, \exists N \in \mathbf{N}, \forall n, m \geq N, \quad |c_n - c_m| < \varepsilon.$$

1.2 Séries complexes

Définition 2.1.3 (Convergence de séries) La série $\sum a_n$ est dite convergente si la suite de ses sommes partielles $(\sum_{k=0}^n a_k)_n$ converge.

Proposition 2.1.4

1. $\sum a_n$ converge si et seulement si $\sum \Re(a_n)$ et $\sum \Im(a_n)$ convergent. Dans ce cas,

$$\sum_{n=0}^{+\infty} a_n = \sum_{n=0}^{+\infty} \Re(a_n) + \sum_{n=0}^{+\infty} \Im(a_n).$$

2. Critère de Cauchy : $\sum a_n$ converge si et seulement si

$$\forall \varepsilon > 0, \exists N \in \mathbf{N}, \forall n > m \geq N, \quad |a_{m+1} + \dots + a_n| < \varepsilon.$$

3. Si $\sum a_n$ converge, alors $|a_n| \rightarrow 0$.
4. $\sum a_n$ est absolument convergente si $\sum |a_n|$ converge. La convergence absolue implique la convergence, et on a

$$\left| \sum_{n=0}^{+\infty} a_n \right| \leq \sum_{n=0}^{+\infty} |a_n|.$$

5. S'il existe $(t_n)_n \in (\mathbf{R}^+)^{\mathbf{N}}$ telle que $\sum_{n=0}^{+\infty} t_n < +\infty$ et pour tout $n \in \mathbf{N}$, $|a_n| \leq t_n$, alors la série $\sum a_n$ converge absolument.
6. Si $\sum a_n$ converge absolument, alors pour tout $\sigma \in \Sigma_n$, la série $\sum a_{\sigma(n)}$ converge absolument et

$$\sum_{n=0}^{+\infty} a_{\sigma(n)} = \sum_{n=0}^{+\infty} a_n.$$

1.3 Suites et séries de fonctions

Soient $X \subset \mathbf{C}$ et $(f_n)_n \in (\mathbf{C}^X)^{\mathbf{N}}$.

Définition 2.1.5 (Convergence simple d'une suite de fonctions) On dit que $(f_n)_n$ converge simplement vers f dans $A \subset X$ si

$$\forall z \in A, \quad f_n(z) \xrightarrow{n \rightarrow +\infty} f(z).$$

Définition 2.1.6 (Convergence uniforme d'une suite de fonctions) On dit que $(f_n)_n$ converge uniformément dans $A \subset \mathbf{C}$ vers $f : A \rightarrow \mathbf{C}$ si

$$\forall \varepsilon > 0, \exists N_\varepsilon \in \mathbf{N}, \forall n \geq N_\varepsilon, \forall z \in A, \quad |f_n(z) - f(z)| < \varepsilon.$$

Définition 2.1.7 (Convergence uniforme d'une série de fonctions) La série $\sum f_n$ converge uniformément dans $A \subset \mathbf{C}$ vers $f : A \rightarrow \mathbf{C}$ si la suite de ses sommes partielles converge uniformément dans A vers f .

Soit $A \subset X \subset \mathbf{C}$, on définit pour $f : X \rightarrow \mathbf{C}$ la quantité

$$\|f\|_A := \sup_{z \in A} |f(z)|.$$

On note

$$V := \{f : X \rightarrow \mathbf{C} \mid \|f\|_A < +\infty\}.$$

C'est un espace vectoriel, et $\|\cdot\|_A$ est une semi-norme sur V , i. e. elle vérifie tous les axiomes d'une norme sauf la séparation.

Remarque 2.1.8 $(f_n)_n$ converge uniformément vers f dans A si et seulement si $\|f_n - f\|_A \rightarrow 0$.

Proposition 2.1.9 Soient $(f_n)_n$ et $(g_n)_n$ deux suites de fonctions convergeant uniformément respectivement vers f et g .

1. Pour tous $a, b \in \mathbf{C}$, $(af_n + bg_n)_n$ converge uniformément vers $af + bg$.
2. Si $\|g\|_A < +\infty$, alors $(f_n g_n)_n$ converge uniformément vers fg .

1.4 Convergence localement uniforme

Définition 2.1.10 (Convergence localement uniforme de suites) On dit que $(f_n)_n$ converge localement uniformément dans X si pour tout $x \in X$, il existe $U_x \in \mathcal{V}(x)$ tel que $(f_n)_n$ converge uniformément dans U_x .

Définition 2.1.11 (Convergence localement uniforme de séries) La série $\sum f_n$ est localement uniformément convergente si la suite de ses sommes partielles l'est.

Remarque 2.1.12 Clairement, si $(f_n)_n$ converge uniformément dans X , alors elle converge localement uniformément.

Théorème 2.1.13

1. Si $(f_n)_n$ converge localement uniformément dans X vers f , alors $f \in \mathcal{C}(X)$.
2. Si $(f_n)_n$ est telle que la série $\sum f_n$ converge localement uniformément dans X , alors sa somme est continue sur X .

PREUVE. Exercice. □

1.5 Convergence sur les compacts

Lemme 2.1.14 Si $(f_n)_n$ converge localement uniformément dans X , alors $(f_n)_n$ converge uniformément sur tout compact de X .

PREUVE. La suite $(f_n)_n$ converge uniformément localement dans X , donc elle converge simplement dans X . On note f sa limite simple. Par convergence localement uniforme, pour tout $x \in X$, il existe $r_x > 0$ tel que

$$\forall \varepsilon > 0, \exists N_x \in \mathbf{N}, \forall n \geq N_x, \forall y \in \mathring{B}(x, r_x), \quad |f_n(y) - f(y)| < \varepsilon.$$

Soit K un compact de X , du recouvrement

$$K \subset \bigcup_{x \in K} \mathring{B}(x, r_x)$$

un recouvrement fini

$$K \subset \bigcup_{i=1}^{N_0} \mathring{B}(x_i, r_{x_i}).$$

Soit $\varepsilon > 0$, notons $N := \max_{1 \leq i \leq N_0} N_i$, alors

$$\forall n \geq N, \forall i \in \underbrace{\{1, \dots, n\}}_{\text{i. e. } \forall y \in K}, \forall y \in \mathring{B}(x_i, r_{x_i}), \quad |f_n(y) - f(y)|.$$

Ceci montre la convergence uniforme de $(f_n)_n$ vers f dans K . \square

Définition 2.1.15 (Convergence sur les compacts) On dit que $(f_n)_n$ converge compactement (ou sur les compacts) si $(f_n)_n$ converge uniformément sur tout compact $K \subset C$ compact.

Remarque 2.1.16 On a montré que la convergence uniforme implique la convergence compacte. La réciproque est vraie si X est localement compact.

1.6 Critère de convergence

Définition 2.1.17 (Suite de fonctions de Cauchy) On dit que $(f_n)_n$ est une suite de Cauchy sur $A \subset X$ si

$$\forall \varepsilon > 0, \exists N_\varepsilon \in \mathbf{N}, \forall m, n \geq N_\varepsilon, \quad \|f_m - f_n\|_A < \varepsilon.$$

Théorème 2.1.18 (Critère de Cauchy pour les suites) Soit $A \subset X$ non vide et $(f_n)_n$ une suite de fonctions de $X \rightarrow \mathbf{C}$. Il y a équivalence entre

1. $(f_n)_n$ converge uniformément dans A ,
2. $(f_n)_n$ est de Cauchy dans A .

PREUVE. 2) \implies 1) : Notons pour tout $z \in A$, $f(z) := \lim_{(n \rightarrow +\infty)} f_n(z)$. Alors si $m, n \in \mathbf{N}$, on a

$$\forall z \in A, \quad |f(z) - f_n(z)| \leq |f(z) - f_m(z)| + |f_m(z) - f_n(z)|.$$

On majore le membre de droite par définition de $f(z)$ et par le caractère de Cauchy de $(f_n)_n$. \square

Théorème 2.1.19 (Critère de Cauchy pour les séries) La série $\sum f_n$ converge uniformément dans A si et seulement si

$$\forall \varepsilon > 0, \exists N_\varepsilon > 0, \forall n > m > N_\varepsilon, \forall z \in A, \quad |f_{m+1}(z) + \dots + f_n(z)| < \varepsilon.$$

Théorème 2.1.20 (Critère de Weierstrass de convergence uniforme) Soit $(f_n)_n$ une suite de fonctions de $X \rightarrow \mathbf{C}$, soit $A \subset X$ non vide. S'il existe $(M_n)_n \in (\mathbf{R}_+)^{\mathbf{N}}$ telle que

$$\forall n \in \mathbf{N}, \quad \|f_n\|_A \leq M_n, \quad \text{et} \quad \sum_{n=0}^{+\infty} M_n < +\infty,$$

alors la série $\sum f_n$ converge uniformément dans A .

PREUVE. On a par inégalité triangulaire

$$\left\| \sum_{k=m+1}^n f_k \right\|_A \leq \sum_{k=m+1}^n \|f_k\|_A \leq \sum_{k=m+1}^n M_k.$$

Si la somme des M_k est finie, alors

$$\forall \varepsilon > 0, \exists N_\varepsilon \in \mathbf{N}, \forall n > m > N_\varepsilon, \quad \sum_{k=m+1}^n M_k < \varepsilon.$$

Par critère de Cauchy, la série $\sum f_n$ converge uniformément dans A . \square

1.7 Convergence normale des séries

Définition 2.1.21 (Convergence normale) On dit que la série $\sum f_n$ converge normalement dans X si

$$\forall z \in X, \exists U_z \in \mathcal{V}(z), \quad \sum_{n=0}^{+\infty} \|f_n\|_{U_z} < +\infty.$$

Proposition 2.1.22 La convergence normale implique la convergence uniforme.

Théorème 2.1.23 Soit $(f_n)_n \in \mathcal{C}(X)$, si la série $\sum f_n$ converge normalement, alors sa somme est aussi continue sur X .

Théorème 2.1.24 Si la série $\sum f_n$ converge normalement, alors pour toute bijection $\tau : \mathbf{N} \rightarrow \mathbf{N}$, la série $\sum f_{\tau(n)}$ converge normalement et

$$\sum_{n=0}^{+\infty} f_{\tau(n)} = \sum_{n=0}^{+\infty} f_n.$$

Théorème 2.1.25 Soient $(f_n)_n, (g_n)_n \in \mathbf{C}^X$. Si les séries $\sum f_n$ et $\sum g_n$ convergent normalement dans X , et que l'on note f et g leurs sommes respectives, alors la série $\sum_{(n,k) \in \mathbf{N}^2} f_n g_k$ converge normalement vers fg .

2 Séries entières

Soient $(a_n)_n \in \mathbf{C}^{\mathbf{N}}$ et $z_0 \in \mathbf{C}$.

Définition 2.2.1 (Série entière) Une série entière de variable z centrée en z_0 est une série de terme général $(a_n(z - z_0)^n)_n$.

Lemme 2.2.2 (Abel) Supposons qu'il existe $s, M > 0$ tels que

$$\forall n \in \mathbf{N}, \quad |a_n|s^n \leq M.$$

Alors la série $\sum a_n z^n$ converge normalement dans $\mathring{B}(0, s)$.

PREUVE. Soit $r \in]0, s[$,

$$\|a_n z^n\|_{\mathring{B}(0, s)} \leq |a_n|s^n \left(\frac{r}{s}\right)^n \leq M \left(\frac{r}{s}\right)^n.$$

Comme la série $\sum M(r/s)^n$ converge, la série $\sum a_n z^n$ converge normalement. □

Corollaire 2.2.3 Si la série $\sum a_n z^n$ converge en $c \neq 0$, alors elle converge normalement dans $\mathring{B}(0, |c|)$.

PREUVE. Le terme général $(a_n z^n)_n$ tend vers 0, donc est borné. On conclut avec le lemme d'Abel. □

2.1 Rayon de convergence

Théorème 2.2.4 Soit $\sum a_n z^n$ une série entière. La quantité

$$R := \sup\{t \geq 0 \mid \sup_{n \in \mathbf{N}} |a_n t^n| < +\infty\}$$

est bien définie. De plus, la série $\sum a_n z^n$

1. converge normalement dans $\mathring{B}(0, R)$,
2. diverge dans $\mathbf{C} \setminus \mathring{B}(0, R)$.

On appelle R le rayon de convergence de la série.

PREUVE.

1. Conséquence du lemme d'Abel.
2. Soit $w \in \mathbf{C} \setminus \mathring{B}(0, R)$, alors $\sup_n |a_n w^n| = +\infty$. Donc la série $\sum a_n w^n$ diverge. □

Proposition 2.2.5 (Formule de Cauchy-Hadamard) Le rayon de convergence d'une série $\sum a_n (z - z_0)^n$ est

$$R = \frac{1}{\limsup_n |a_n|^{1/n}}.$$

Exemple 2.2.6

1. $\sum n^n z^n$, $R = 1/(\limsup_n n) = 0$.
2. $\sum z^n$, $R = 1$.

La formule de Cauchy-Hadamard n'est pas très utile.

Théorème 2.2.7 Soit $\sum a_n (z - z_0)^n$ une série entière, notons R son rayon de convergence. Si $(a_n)_n$ est nulle sur un ensemble fini seulement, alors

$$\liminf_n \frac{|a_n|}{|a_{n+1}|} \leq R \leq \limsup_n \frac{|a_n|}{|a_{n+1}|}.$$

Exemple 2.2.8

1. $\exp(z) = \sum_{n=0}^{+\infty} z^n/n!$, $a_n/a_{n+1} = n+1$, donc $R = +\infty$. La $\sum z^n/n!$ converge normalement dans \mathbf{C} .
2. $\cos(z) = \sum_{n=0}^{+\infty} (-1)^n z^{2n}/(2n)!$. On a $|a_{2n}| = 1/(2n)!$ et $a_{2n+1} = 0$, donc

$$\limsup |a_n|^{1/n} = \limsup \left(\frac{1}{(2n)!} \right)^{1/2n} = 0.$$

Donc $R = +\infty$.

3. Pareil pour $\sin(z) = \sum_{n=0}^{+\infty} (-1)^n z^{2n+1}/(2n+1)!$.
4. $\lambda(z) = \sum_{n=1}^{+\infty} (-1)^{n-1} z^n/n$. $R = 1$, pour tout $x \in \mathbf{R}$, $\lambda(x) = \ln(1+x)$.

Proposition 2.2.9 (Formule d'Euler) Pour tout $z \in \mathbf{C}$, $\exp(z) = \cos(z) + i \sin(z)$.

PREUVE.

$$\sum_{n=0}^{2m+1} \frac{(iz)^n}{n!} = \sum_{k=0}^m (-1)^k \frac{z^{2k}}{(2k)!} + i \sum_{k=0}^m (-1)^k \frac{z^{2k+1}}{(2k+1)!}.$$

□

3 Holomorphie des séries entières

Théorème 2.3.1 Soit $\sum a_n(z-z_0)^n$ une série entière de rayon de convergence R . Alors les séries $\sum na_n(z-z_0)^{n-1}$ et $\sum a_n(z-z_0)^{n+1}/(n+1)$ ont aussi un rayon de convergence égal à R .

PREUVE. Notons R_1 et R_2 les rayons de convergence respectifs de ces deux séries.

Si $(na_n t^n)_n$ est bornée, alors $(a_n t^n)_n$ l'est aussi, donc $R \geq R_1$. Soient $r < R$ et $r < s < R$, alors

$$|a_n| r^{n-1} n = |a_n| \frac{r^n}{s^n} s^n \frac{n}{r} = \underbrace{|a_n| s^n}_{\text{borné}} \left(\frac{r}{s} \right)^n \frac{n}{r}.$$

Par croissances comparées, $r \leq R'$, donc $R \leq R'$, d'où $R = R'$. □

Théorème 2.3.2 Soient une série entière $\sum a_n(z-z_0)^n$ de rayon de convergence $R > 0$ et $f : \mathring{\mathcal{B}}(z_0, R) \rightarrow \mathbf{C}$ sa somme. Alors f est \mathbf{C} -dérivable un nombre infini de fois dans $\mathring{\mathcal{B}}(z_0, R)$. En particulier, f est holomorphe dans $\mathring{\mathcal{B}}(z_0, R)$. De plus,

$$\forall k \geq 1, \forall z \in \mathring{\mathcal{B}}(z_0, R), \quad f^{(k)}(z) = \sum_{n=k}^{+\infty} k! \binom{n}{k} a_n (z-z_0)^{n-k}.$$

PREUVE. On peut supposer $z_0 = 0$. On considère la fonction

$$g : z \mapsto \sum_{n=1}^{+\infty} n a_n z^n.$$

D'après le théorème précédent, g est définie sur $\mathring{\mathcal{B}}(0, R)$. Montrons que $f' = g$. On fixe $b \in \mathring{\mathcal{B}}(0, R)$.

$$\begin{aligned} \forall z \in \mathring{\mathcal{B}}(0, R), \quad f(z) - f(b) &= \sum_{n=0}^{+\infty} a_n (z^n - b^n) \\ &= \sum_{n=0}^{+\infty} a_n (z-b) \left(\sum_{k=0}^{n-1} z^k b^{n-1-k} \right) \end{aligned}$$

Ainsi,

$$\frac{f(z) - f(b)}{z-b} = \sum_{n=0}^{+\infty} a_n \left(\sum_{k=0}^{n-1} z^k b^{n-1-k} \right).$$

Notons pour tout $n \in \mathbf{N}$,

$$f_n : z \mapsto a_n \sum_{k=0}^{n-1} z^k b^{n-1-k}.$$

- Les fonctions f_n sont continues.
- La série $\sum f_n$ converge normalement sur $\mathring{\mathcal{B}}(0, r)$, avec $|b| < r < R$, car

$$\forall n \in \mathbf{N}, \forall z \in \mathcal{B}(0, r), \quad |f_n(z)| \leq n |a_n| r^{n-1},$$

donc $\|f_n\|_{\mathcal{B}(0, r)} \leq n |a_n| r^{n-1}$.

Par conséquent, la somme $\sum_{n=0}^{+\infty} f_n$ est continue sur $\mathring{\mathcal{B}}(0, r)$, donc en prenant la limite quand $[z \rightarrow b]$, on obtient que $(f(z) - f(b))/(z-b) \rightarrow_{(z \rightarrow b)} g(b)$, d'où $f'(b) = g(b)$. □

3.1 Fonction exponentielle

Définition 2.3.3 (Fonction exponentielle) On définit sur \mathbf{C} la fonction

$$\exp : z \mapsto \sum_{n=0}^{+\infty} \frac{z^n}{n!}.$$

Proposition 2.3.4

1. $\exp' = \exp$.
2. $\forall z \in \mathbf{C}, e^z e^{-z} = 1$.
3. $e^{-z} = \frac{1}{e^z}$.

PREUVE.

1.

$$\forall z \in \mathbf{C}, \exp'(z) = \sum_{n=1}^{+\infty} \frac{z^{n-1}}{n!} = \exp(z).$$

2. Soit la fonction $h : z \mapsto e^z e^{-z}$. Alors

$$\forall z \in \mathbf{C}, h'(z) = e^z e^{-z} - e^z e^{-z} = 0,$$

donc \mathbf{C} étant connexe, h est constante sur \mathbf{C} . La conclusion découle du fait que $h(0) = 1$. □

Théorème 2.3.5 Soit G un ouvert connexe de \mathbf{C} et soit $f : G \rightarrow \mathbf{C}$ holomorphe sur G . Alors

$$\forall z \in G, f(z) = a e^{bz} \iff \forall z \in \mathbf{C}, f'(z) = b f(z).$$

PREUVE. Laissez en exercice. □

Proposition 2.3.6 Pour tous $z, w \in \mathbf{C}$, on a $e^z e^w = e^{z+w}$.

PREUVE. Fixons $w \in \mathbf{C}$,

$$\forall z \in \mathbf{C}, \exp'(w+z) = e^{w+z},$$

donc d'après le théorème précédent, il existe $a \in \mathbf{C}$ tel que $e^{w+z} = a e^z$. L'évaluation en $z = 0$ montre que $a = e^w$. □

Proposition 2.3.7

1. $\forall z \in \mathbf{C}, e^{iz} = \cos z + i \sin z$. En particulier, pour $z = x + iy \in \mathbf{C}$, $e^z = e^x (\cos y + i \sin y)$.
2. $\exp : \mathbf{C} \rightarrow \mathbf{C}^*$ est une surjection.
3. \exp est $2i\pi$ -périodique.

3.2 Fonctions sin et cos

Définition 2.3.8 (Fonctions sin et cos) On définit sur \mathbf{C} les fonctions

$$\cos : z \mapsto \sum_{n=0}^{+\infty} \frac{(-1)^n}{(2n)!} z^{2n},$$

ainsi que

$$\sin : z \mapsto \sum_{n=0}^{+\infty} \frac{(-1)^{2n+1}}{(2n+1)!} z^{2n+1}.$$

Proposition 2.3.9

1. Ces fonctions sont holomorphes sur \mathbf{C} .
2. $\cos' = -\sin$ et $\sin' = \cos$.
3. Pour tous $w, z \in \mathbf{C}$, on a

$$\begin{cases} \cos(w+z) = \cos(w)\cos(z) - \sin(w)\sin(z) \\ \sin(w+z) = \sin(w)\cos(z) + \sin(z)\cos(w). \end{cases}$$

4. Pour tout $z \in \mathbf{C}$, $\cos z = (e^{iz} + e^{-iz})/2$ et $\sin z = (e^{iz} - e^{-iz})/2$.
5. $\cos(\mathbf{C}) = \sin(\mathbf{C}) = \mathbf{C}$.

6. Ces fonctions sont 2π -périodiques.

7. \sin s'annule sur $\pi\mathbf{Z}$.

8. \cos s'annule sur $\pi/2 + \pi\mathbf{Z}$.

PREUVE.

5. Soient $z, w \in \mathbf{C}$, alors

$$w = \cos z \iff \frac{e^{iz} + e^{-iz}}{2} = w \iff e^{2iz} - 2we^{iz} - 1 = 0.$$

Cette équation admet une infinité de solutions.

7. Soit $z \in \mathbf{C}$,

$$\sin z = 0 \iff e^{iz} - e^{-iz} = 0 \iff e^{2iz} = 1.$$

□

3.3 Fonctions logarithmes

Définition 2.3.10 (Fonction logarithme) Soit D un ouvert de \mathbf{C} . Une fonction $l : D \rightarrow \mathbf{C}$ est une fonction holomorphe vérifiant

$$\forall z \in D, \quad \exp(l(z)) = z.$$

Exemple 2.3.11 La fonction $l : z \mapsto \log \sqrt{x^2 + y^2} + i \arctan(y/x)$ est une fonction logarithme sur $D \cap \{z \in D \mid \Re(z) > 0\}$. On vérifie que pour tout $z \in E$, $l'(z) = 1/z$.

Soient $z = x + iy \neq 0$ et $w = u + iv \in \mathbf{C}$ tel que $e^w = z$. Alors $e^{u+iv} = x + iy$. Si l'on note $z = |z|e^{i\varphi}$, $e^u = \sqrt{x^2 + y^2} = |z|$, donc $u = \log |z|$. De plus, $e^{iv} = z/|z| = e^{i\varphi}$, d'où $v = \arg z$.

Ainsi, si $l(z) := \log |z| + i \arg z$, on a bien $\exp(l(z)) = z$ pour tout $z \in \mathbf{C}$.

Rappel : $\text{Arg} : \mathbf{C}^* \rightarrow]-\pi, \pi]$ est la fonction qui à un complexe associe son unique argument dans $]-\pi, \pi]$.

Définition 2.3.12 (Branche principale du logarithme) La branche principale du logarithme est la fonction définie sur $\mathbf{C} \setminus]-\infty, 0]$ par $\text{Log } z := \log |z| + i \text{Arg } z$. Elle est continue sur son ensemble de définition et vérifie $\exp \circ \text{Log} = \text{id}$.

Exemple 2.3.13

$$\text{Log}(1 + i) = \log |1 + i| + i \text{Arg}(1 + i) = \log \sqrt{2} + i \frac{\pi}{4}.$$

Théorème 2.3.14 Soient D un ouvert de \mathbf{C} et $f : D \rightarrow \mathbf{C}^*$ continue vérifiant $\exp \circ f = \text{id}$. Alors f est holomorphe dans D et

$$\forall z \in D, \quad f'(z) = \frac{1}{z}.$$

PREUVE. Soit $z_0 \in D$. Montrons que

$$\frac{f(z_0 + h) - f(z_0)}{h} \xrightarrow{h \rightarrow 0} \frac{1}{z_0}.$$

Notons $w : h \mapsto f(z_0 + h) - f(z_0)$, par continuité de f , $w(h) \xrightarrow{h \rightarrow 0} 0$. La fonction \exp étant dérivable en 0,

$$\frac{\exp(w(h)) - 1}{h} \xrightarrow{h \rightarrow 0} 1,$$

donc il existe $\varepsilon : \mathbf{C} \rightarrow \mathbf{C}$ telle que $\varepsilon(h) \xrightarrow{h \rightarrow 0} 0$ et

$$\forall h \in \mathbf{C}, \quad \frac{\exp(w(h)) - 1}{w(h)} = 1 + \varepsilon(h).$$

Soit $h \in \mathbf{C}$,

$$w(h) = \frac{\exp(w(h)) - 1}{1 + \varepsilon(h)}.$$

Étant donné que

$$e^{w(h)} = \frac{z_0 + h}{z_0} = 1 + \frac{h}{z_0},$$

on a

$$w(h) = \frac{h}{z_0(1 + \varepsilon(h))},$$

d'où

$$\frac{f(z_0 + h) - f(z_0)}{h} = \frac{1}{z_0(1 + \varepsilon(h))} \xrightarrow{h \rightarrow 0} \frac{1}{z_0}.$$

La fonction Log est bien holomorphe sur $\mathbf{C} \setminus]-\infty, 0]$.

□

3.4 Fonctions puissances

Définition 2.3.15 (Fonction puissance) Soient $\alpha \in \mathbf{C}$ et $l : G \rightarrow \mathbf{C}$ une fonction logarithme. On définit

$$p_\alpha : \begin{array}{ccc} G & \longrightarrow & \mathbf{C} \\ z & \longmapsto & z^\alpha := \exp(\alpha l(z)). \end{array}$$

Proposition 2.3.16 La fonction p_α est holomorphe dans G et

$$\forall z \in G, \quad p'_\alpha(z) = \alpha z^{\alpha-1}.$$

Exemple 2.3.17 Pour $l := \text{Log}$, $G := \mathbf{C} \setminus]-\infty, 0]$ et $\alpha = i$,

$$i^i = e^{i \text{Log } i} = e^{i(0+i\pi/2)} = e^{-\pi/2}.$$

3.5 Fonction zêta de Riemann

Soit $n > 0$, la fonction $z \mapsto n^z := e^{z \log n}$ est holomorphe sur \mathbf{C} .

Théorème 2.3.18 La série $\sum 1/n^z$ converge uniformément dans $\{z \in \mathbf{C} \mid \Re(z) \leq 1 + \varepsilon\}$, pour tous $\varepsilon > 0$, et converge normalement dans $\{z \in \mathbf{C} \mid \Re(z) > 1\}$.

PREUVE. $|n^z| = n^x$, donc si $x > 1 + \varepsilon$,

$$\sum_{n=1}^{+\infty} \frac{1}{|n^z|} < \sum_{n=1}^{+\infty} \frac{1}{n^{1+\varepsilon}} < +\infty.$$

□

Chapitre 3

Intégration sur les chemins de \mathbf{C}

1 Intégration sur les intervalles de \mathbf{R}

Soient $I = [a, b]$ et $f = u + iv : I \rightarrow \mathbf{C}$ continue. Alors on définit pour tous $c, d \in I$

$$\int_c^d f(t)dt := \int_c^d u(t)dt + i \int_c^d v(t)dt.$$

Proposition 3.1.1 (Règles de calcul)

1. $\int (f + g) = \int f + \int g.$
2. $\int_c^d f + \int_d^e f = \int_c^e f.$
3. $\int_c^d f = - \int_d^c f.$
4. $\Re \left(\int f \right) = \int \Re(f), \Im \left(\int f \right) = \int \Im(f)$
5. $\left| \int f \right| \leq \int |f|.$

2 Primitives

Rappel : Fonction réelle continuellement dérivable : Une fonction $f : I \rightarrow \mathbf{C}$, où $I = [a, b]$, est *continuellement dérivable* si f est continue sur $[a, b]$, dérivable sur $]a, b[$, de dérivée continue sur $]a, b[$, et si f' admet une limite à gauche de b et à droite de a . On dit aussi que f est *lisse*.

Définition 3.2.1 (Fonction complexe continuellement dérivable) Soit $f : I \rightarrow \mathbf{C}$. Elle est *continuellement dérivable* si u et v le sont, et alors

$$\forall t \in I, \quad \frac{df}{dt}(t) = u'(t) + iv'(t).$$

Lemme 3.2.2 (Formule de composition) Si $\gamma : I \rightarrow D \subset \mathbf{C}$ est dérivable et $f : D \rightarrow \mathbf{C}$ est holomorphe, alors $f \circ \gamma : I \rightarrow \mathbf{C}$ est dérivable et

$$\forall t \in I, \quad (f \circ \gamma)'(t) = f'(\gamma(t))\gamma'(t).$$

PREUVE. Soit $t \in I$, en notant $\gamma = x + iy$, on a

$$f \circ \gamma(t) = u(x(t) + iy(t)) + iv(x(t) + iy(t)),$$

donc

$$(f \circ \gamma)'(t) = u_x(\gamma(t))x'(t) + u_y(\gamma(t))y'(t) + i[v_x(\gamma(t))x'(t) + v_y(\gamma(t))y'(t)] = f'(\gamma(t))\gamma'(t).$$

□

Définition 3.2.3 (Primitive d'une fonction réelle) Une fonction $F : I \rightarrow \mathbf{C}$ continue est une *primitive* de $f : I \rightarrow \mathbf{C}$ si F est dérivable et $F' = f$.

Théorème 3.2.4 Soit f une fonction continue.

1. $x \mapsto \int_a^x f(t)dt$ est une primitive de f .
2. Si F est une primitive de f , alors $\int_r^s f(t)dt = F(s) - F(r)$.

Théorème 3.2.5 (Changement de variable) Soient $J \subset \mathbf{R}$ un intervalle et $\varphi : J \rightarrow I$ une fonction dérivable à dérivée continue. Alors pour toute fonction $f : I \rightarrow \mathbf{C}$ continue,

$$\forall r, s \in J, \quad \int_r^s f(\varphi(t))\varphi'(t)dt = \int_{\varphi(r)}^{\varphi(s)} f(u)du.$$

PREUVE. Si F est une primitive de f , alors

$$\int_{\varphi(r)}^{\varphi(s)} f(u)du = F(\varphi(s)) - F(\varphi(r)).$$

Mais

$$F \circ \varphi'(t) = F'(\varphi(t))\varphi'(t) = f(\varphi(t))\varphi'(t),$$

d'où

$$\int_r^s f(\varphi(t))\varphi'(t)dt = F(\varphi(s)) - F(\varphi(r)),$$

ce qui conclut. □

Proposition 3.2.6 (Intégration par parties) Soient $f, g : I \rightarrow \mathbf{C}$ continuellement dérivables, alors

$$\forall a, b \in I, \quad \int_a^b f(t)g'(t)dt = [f(t)g(t)]_a^b = \int_a^b f'(t)g(t)dt.$$

3 Intégration sur les chemins dans \mathbf{C}

Définition 3.3.1 (Intégration sur un chemin continuellement dérivable) Soient $I = [a, b]$ un intervalle de \mathbf{R} , $\gamma : I \rightarrow \mathbf{C}$ continuellement dérivable, $f : D \subset \mathbf{C} \rightarrow \mathbf{C}$, avec $\gamma(I) \subset D$, continue sur $\gamma(I)$. On pose

$$\int_{\gamma} f(z)dz := \int_a^b f(\gamma(t))\gamma'(t)dt.$$

Exemple 3.3.2 Exemples de chemins :

1. chemin constant, $\gamma = c$,
2. segment $[z_1, z_2]$, $\gamma(t) := z_1 + t(z_2 - z_1)$,
3. portion de cercle autour de z_0 , $\gamma(t) := z_0 + re^{it}$

Définition 3.3.3 (Intégration sur un chemin continuellement dérivable par morceaux) Soit γ un chemin $\mathcal{C}_{pm}^1 \cap \mathcal{C}^0$. On note $\gamma = \gamma_1 + \dots + \gamma_n$, où les γ_i sont continuellement dérivables. On pose

$$\int_{\gamma} f(z)dz := \sum_{i=1}^n \int_{\gamma_i} f(z)dz.$$

Définition 3.3.4 (Chemins équivalents) Deux chemins $\gamma : I \rightarrow \mathbf{C}$ et $\tilde{\gamma} : \tilde{I} \rightarrow \mathbf{C}$ continuellement dérivables sont dits équivalents s'il existe une bijection $\varphi : \tilde{I} \rightarrow I$ continuellement dérivable, vérifiant $\varphi' > 0$, telle que $\tilde{\gamma} = \gamma \circ \varphi$.

Théorème 3.3.5 Si γ et $\tilde{\gamma}$ sont deux chemins équivalents, alors

$$\int_{\gamma} f(z)dz = \int_{\tilde{\gamma}} f(z)dz.$$

PREUVE. On pose $I = [a, b]$ et $\tilde{I} = [\tilde{a}, \tilde{b}]$. Le changement de variable $u = \varphi(t)$ montre que

$$\int_{\tilde{\gamma}} f(z)dz = \int_{\tilde{a}}^{\tilde{b}} f(\tilde{\gamma}(t))\tilde{\gamma}'(t)dt = \int_a^b f(\gamma(u))\gamma'(u)du = \int_{\gamma} f(z)dz.$$

□

Exemple 3.3.6 Soit $\gamma(t) := c + re^{it}$, avec $c \in \mathbf{C}$, $r > 0$. On pose $I := [0, 2\pi]$, alors

$$\int_{\gamma} (z - c)^n dz = ir^{n+1} \int_0^{2\pi} e^{it(n+1)} dt = \begin{cases} 0 & \text{si } n \neq -1 \\ 2i\pi & \text{si } n = -1 \end{cases}.$$

Proposition 3.3.7 (Règles de calcul) Soient γ un chemin lisse par morceaux, D un ouvert de \mathbf{C} et $f, g : D \rightarrow \mathbf{C}$ continues telles que $\gamma(I) \subset D$.

$$1. \int_{\gamma} (f + g)(z) dz = \int_{\gamma} f(z) dz + \int_{\gamma} g(z) dz.$$

$$2. \forall c \in \mathbf{C}, \int_{\gamma} cf(z) dz = c \int_{\gamma} f(z) dz.$$

3. Soit $\gamma = \gamma_1 + \gamma_2$ un chemin lisse par morceaux, alors

$$\int_{\gamma_1 + \gamma_2} f(z) dz = \int_{\gamma_1} f(z) dz + \int_{\gamma_2} f(z) dz.$$

4. On considère γ^- le chemin γ parcouru dans le sens inverse, alors

$$\int_{\gamma^-} f(z) dz = - \int_{\gamma} f(z) dz.$$

5. Soient \tilde{D} un ouvert de \mathbf{C} , $g : \tilde{D} \rightarrow \mathbf{C}$ holomorphe, de dérivée continue, et $\tilde{\gamma} : I \rightarrow \tilde{D}$. En posant $\gamma := g \circ \tilde{\gamma}$, on a

$$\int_{\gamma} f(z) dz = \int_{\tilde{\gamma}} f(g(\xi)) g'(\xi) d\xi.$$

Proposition 3.3.8 (Majoration standard) Soient $I = [a, b]$, $\gamma : I \rightarrow \mathbf{C}$ lisse par morceaux, D un ouvert de \mathbf{C} contenant $\gamma(I)$, $f : D \rightarrow \mathbf{C}$ continue sur $\gamma(I)$. Alors

$$\left| \int_{\gamma} f(z) dz \right| \leq \|f\|_{\gamma(I)} L(\gamma),$$

où

$$L(\gamma) := \begin{cases} \int_a^b |\gamma'(t)| dt & \text{si } \gamma \text{ est lisse} \\ \sum_{i=1}^n L(\gamma_i) & \text{si } \gamma = \gamma_1 + \dots + \gamma_n \text{ est lisse par morceaux.} \end{cases}.$$

PREUVE.

$$\left| \int_{\gamma} f(z) dz \right| = \left| \int_a^b f(\gamma(t)) \gamma'(t) dt \right| \leq \int_a^b |f(\gamma(t))| |\gamma'(t)| dt \leq \|f\|_{\gamma(I)} L(\gamma).$$

□

4 Intégrales et passage à la limite

Théorème 3.4.1 Soient $\gamma : I \rightarrow \mathbf{C}$ un chemin lisse par morceaux, $(f_n)_n$ une suite de fonctions continues sur $\gamma(I)$, qui converge uniformément sur $\gamma(I)$ vers $f : \gamma(I) \rightarrow \mathbf{C}$. Alors

$$\int_{\gamma} f_n(z) dz \xrightarrow{n \rightarrow +\infty} \int_{\gamma} f(z) dz.$$

PREUVE. f est continue sur $\gamma(I)$, donc $\int_{\gamma} f(z) dz$ existe. Par majoration standard,

$$\left| \int_{\gamma} (f_n - f)(z) dz \right| \leq \|f_n - f\|_{\gamma(I)} L(\gamma) \xrightarrow{n \rightarrow +\infty} 0.$$

□

On considère deux chemins, γ_1 et γ_2 . Quand $\int_{\gamma} f(z) dz = \int_{\gamma_1} f(z) dz$, on généralise la notion de primitive.

5 Primitives et indépendance vis-à-vis des chemins

Théorème 3.5.1 Soient D un ouvert de \mathbf{C} , $f : D \rightarrow \mathbf{C}$ continue et $F : D \rightarrow \mathbf{C}$. Les propositions suivantes sont équivalentes.

1. F est holomorphe dans D et $F' = f$.
2. Pour tous $z_1, z_2 \in D$, $\gamma : I = [a, b] \rightarrow D$ chemin lisse par morceaux tel que $\gamma(a) = z_1$ et $\gamma(b) = z_2$, on a

$$\int_{\gamma} f(z) dz = F(z_2) - F(z_1).$$

PREUVE. 1 \implies 2 : Soient $z_1, z_2 \in D$ et $\gamma : I \rightarrow \mathbf{C}$ reliant z_1 à z_2 . On suppose que γ est lisse, alors

$$\int_{\gamma} f(z) dz = \int_a^b f(\gamma(t)) \gamma'(t) dt = \int_a^b F'(\gamma(t)) \gamma'(t) dt = [F(\gamma(t))]_a^b = F(z_2) - F(z_1).$$

Si $\gamma = \gamma_1 + \dots + \gamma_n$ est lisse par morceaux, alors

$$\int_{\gamma} f(z) dz = \sum_{i=1}^n \int_{\gamma_i} f(z) dz$$

et le cas précédent conclut.

2 \implies 1 : Soit $c \in D$. D étant ouvert, il existe $r > 0$ tel que $B := \mathring{B}(c, r) \subset D$. Soit $z \in B$,

$$\frac{F(z) - F(c)}{z - c} - f(c) = \frac{1}{z - c} \int_{[c, z]} (f(z) - f(c)) dz,$$

car $f(c) = (\int_{[c, z]} f(c) dz) / (z - c)$. Ainsi,

$$\left| \frac{F(z) - F(c)}{z - c} \right| \leq \frac{1}{|z - c|} \|f - f(c)\|_{[c, z]} L([c, z]) = \|f - f(c)\|_{[c, z]} \xrightarrow{z \rightarrow c} 0.$$

□

Définition 3.5.2 (Primitive d'une fonction complexe) Soit $f : D \rightarrow \mathbf{C}$ une fonction continue. On dit que $F : D \rightarrow \mathbf{C}$ est une primitive de f si l'équivalence précédente est vérifiée.

Exemple 3.5.3 Soit $n \in \mathbf{Z} \setminus \{-1\}$. La fonction $z \mapsto z^{n+1}/(n+1)$ est une primitive de $z \mapsto z^n$.

La fonction $z \mapsto 1/z$ n'a aucune primitive sur les ensembles de la forme $\mathring{B}(0, r) \setminus \{0\}$. En effet,

$$\int_{\partial \mathring{B}(0, r)} \frac{1}{z} dz = 2i\pi.$$

Corollaire 3.5.4

1. Soient D un ouvert connexe de \mathbf{C} et $F : D \rightarrow \mathbf{C}$. Si $F' = 0$, alors F est constante.
2. Soient D un ouvert connexe de \mathbf{C} et $f : D \rightarrow \mathbf{C}$. Si F et \tilde{F} sont des primitives de f sur D , alors $F - \tilde{F}$ est constante.

PREUVE.

1. Soient $z_1, z_2 \in D$ et γ un chemin reliant z_1 à z_2 , alors

$$\int_{\gamma} F'(z) dz = F(z_2) - F(z_1) = 0.$$

□

Définition 3.5.5 (Fonction exacte) Soient D un ouvert de \mathbf{C} et $f : D \rightarrow \mathbf{C}$. Si f possède une primitive dans D , on dit que f est intégrable (ou exacte) dans D .

Remarque 3.5.6 Si $f : D \rightarrow \mathbf{C}$ est intégrable dans D un fermé de \mathbf{C} , alors pour tout chemin $\gamma : I = [a, b] \rightarrow \mathbf{C}$ lisse par morceaux fermé, i. e. $\gamma(a) = \gamma(b)$, on a

$$\int_{\gamma} f(z) dz = 0.$$

Théorème 3.5.7 (Critère d'intégrabilité) Soient D un ouvert connexe de \mathbf{C} et $f : D \rightarrow \mathbf{C}$ une fonction continue. Les propositions suivantes sont équivalentes.

1. f est intégrable dans D .
2. Pour tout chemin γ fermé et lisse par morceaux,

$$\int_{\gamma} f(z)dz = 0.$$

De plus, pour $z_0 \in \mathbf{C}$ fixé,

$$F(z) := \int_{\gamma_z} f(\xi)d\xi$$

est une primitive de f , avec γ_z un chemin quelconque reliant z_0 à z .

PREUVE. 1 \implies 2 : Si F est une primitive de f dans D , alors d'après la remarque précédente, pour tout chemin fermé γ lisse, $\int_{\gamma} f(z)dz = 0$.

2 \implies 1 : Soit $z_0 \in D$. Par connexité de D , pour tout $z \in D$ il existe γ_z un chemin reliant z_0 à z . On définit

$$F : z \mapsto \int_{\gamma_z} f(\xi)d\xi.$$

Soient $z_1, z_2 \in D$ et $\gamma : I = [a, b] \rightarrow \mathbf{C}$ un chemin lisse par morceaux reliant z_1 à z_2 tel que $\gamma(I) \subset D$. L'existence est assurée par les propriétés des connexes de \mathbf{C} établie dans le TD 1. Alors

$$F(z_2) - F(z_1) = \int_{\gamma_{z_2}} f(\xi)d\xi + \int_{\gamma_{z_1}} f(\xi)d\xi.$$

Posons $\tilde{\gamma} := \gamma_{z_1} + \gamma + \gamma_{z_2}$. C'est un chemin fermé, donc par hypothèse,

$$0 = \int_{\tilde{\gamma}} = \int_{\gamma_{z_1}} f(\xi)d\xi + \int_{\gamma} f(\xi)d\xi - \int_{\gamma_{z_2}} f(\xi)d\xi = \int_{\gamma} f(\xi)d\xi - (F(z_2) - F(z_1)).$$

□

Lemme 3.5.8 (Lemme de Goursat) Soient D un ouvert de \mathbf{C} et $f : D \rightarrow \mathbf{C}$ une fonction holomorphe. Alors pour tout triangle $T \subset D$,

$$\int_{\partial T} f(z)dz = 0.$$

PREUVE. On sait que

$$\max_{z, w \in T} |z - w| \leq L(\partial T),$$

et que si l'on divise T en quatre triangles semblables, orientés dans le sens trigonométrique, T_i , $1 \leq i \leq 4$, T_1 étant le triangle du haut, T_2 celui de gauche, T_3 celui de droite, et T_4 celui du milieu, on a $L(\partial T_i) = L(\partial T)/2$. De plus,

$$\int_{\partial T} f(\xi)d\xi = \int_{\partial T_1} f(\xi)d\xi + \dots + \int_{\partial T_4} f(\xi)d\xi.$$

Soit $k_1 \in \{1, 2, 3, 4\}$ tel que

$$\left| \int_{\partial T_{k_1}} f(\xi)d\xi \right| = \max_{1 \leq i \leq 4} \left| \int_{\partial T_i} f(\xi)d\xi \right|,$$

alors

$$\left| \int_{\partial T} f(\xi)d\xi \right| \leq 4 \left| \int_{\partial T_{k_1}} f(\xi)d\xi \right|.$$

Puis on divise de la même manière T_{k_1} en quatre triangles $T_{k_1, i}$, $1 \leq i \leq 4$. On choisit alors $k_2 \in \{1, \dots, 4\}$ tel que

$$\left| \int_{\partial T_{k_1, k_2}} f(\xi)d\xi \right| = \max_{1 \leq i \leq 4} \left| \int_{\partial T_{k_1, i}} f(\xi)d\xi \right|,$$

et donc

$$\left| \int_{\partial T} f(\xi)d\xi \right| \leq 4^2 \left| \int_{\partial T_{k_1, k_2}} f(\xi)d\xi \right|.$$

En itérant ce procédé, on obtient une suite $(T_{k_1, \dots, k_n})_n$ de triangles décroissante pour l'inclusion vérifiant

$$\forall n \in \mathbf{N}, \quad \left| \int_{\partial T} f(\xi) d\xi \right| \leq 4^n \left| \int_{\partial T_{k_1, \dots, k_n}} f(\xi) d\xi \right|.$$

On en déduit que

$$\bigcap_{n=1}^{+\infty} T_{k_1, \dots, k_n} = \{c\},$$

où $c \in \mathbf{C}$ est un point. On définit la fonction

$$g(z) := \begin{cases} \frac{f(z) - f(c)}{z - c} - f'(c) & \text{si } z \neq c \\ 0 & \text{si } z = c. \end{cases}.$$

Elle est continue, car f est holomorphe, et vérifie pour tout $z \in \mathbf{C}$,

$$f(z) = f(c) + f'(c)(z - c) + g(z)(z - c).$$

De plus,

$$\int_{\partial T_{k_1, \dots, k_n}} f(z) dz = \underbrace{\int_{\partial T_{k_1, \dots, k_n}} f(c) dz}_{=0} + \underbrace{\int_{\partial T_{k_1, \dots, k_n}} f'(c)(z - c) dz}_{=0} + \int_{\partial T_{k_1, \dots, k_n}} g(z)(z - c) dz.$$

Par majoration standard,

$$\begin{aligned} \left| \int_{\partial T_{k_1, \dots, k_n}} f(z) dz \right| &= \left| \int_{\partial T_{k_1, \dots, k_n}} g(z)(z - c) dz \right| \\ &\leq \|g\|_{\partial T_{k_1, \dots, k_n}} \|z - c\|_{\partial T_{k_1, \dots, k_n}} L(\partial T_{k_1, \dots, k_n}) \\ &\leq \|g\|_{\partial T_{k_1, \dots, k_n}} L(\partial T_{k_1, \dots, k_n})^2 \\ &\leq \|g\|_{\partial T_{k_1, \dots, k_n}} \frac{1}{(2^n)^2} L(\partial T)^2 \\ &\leq \|g\|_{\partial T_{k_1, \dots, k_n}} + L(\partial T)^2. \end{aligned}$$

D'après ce qui précède,

$$\left| \int_{\partial T} f(\xi) d\xi \right| \leq 4^n \frac{1}{4^n} L(\partial T)^2 \|g\|_{\partial T_{k_1, \dots, k_n}}.$$

Mais la fonction g est continue et $g(c) = 0$, donc $\|g\|_{\partial T_{k_1, \dots, k_n}} \xrightarrow{(n \rightarrow +\infty)} 0$. \square

Théorème 3.5.9 (Théorème de Cauchy) Soient G un ouvert connexe étoilé centré en c et $f : G \rightarrow \mathbf{C}$ holomorphe dans G . Alors f est intégrable dans G et la fonction

$$F(z) := \int_{[c, z]} f(\xi) d\xi$$

est une primitive de f dans G . En particulier, pour tout chemin γ lisse par morceaux et fermé,

$$\int_{\gamma} f(\xi) d\xi = 0.$$

PREUVE. Montrons que F est bien une primitive de f dans G . On fixe $z_0 \in G$, G étant ouvert il existe $r > 0$ tel que $\tilde{\mathcal{B}}(z_0, r) \subset G$. Soit z dans cette boule, alors

$$F(z) - F(z_0) = \int_{[c, z]} f(\xi) d\xi - \int_{[c, z_0]} f(\xi) d\xi = - \int_{[z, c]} f(\xi) d\xi - \int_{[c, z_0]} f(\xi) d\xi,$$

mais f étant holomorphe, d'après le lemme de Goursat,

$$F(z) - F(c) = \int_{[z_0, z]} f(\xi) d\xi.$$

Ainsi,

$$\begin{aligned} \left| \frac{F(z) - F(z_0)}{z - z_0} - f(z_0) \right| &= \left| \frac{1}{z - z_0} \int_{[z_0, z]} f(\xi) d\xi - \frac{1}{z - z_0} \int_{[z_0, z]} f(z_0) d\xi \right| \\ &= \left| \frac{1}{z - z_0} \int_{[z_0, z]} (f(\xi) - f(z_0)) d\xi \right| \\ &\leq \|f - f(z_0)\|_{[z_0, z]} \frac{1}{|z - z_0|} |z - z_0| \\ &\xrightarrow{z \rightarrow z_0} 0. \end{aligned}$$

Par conséquent, F est dérivable en z_0 et $F'(z_0) = f(z_0)$. La fonction F est donc holomorphe sur G et est une primitive de f . \square

Lemme 3.5.10 (Lemme de Goursat renforcé) Soient D un ouvert de \mathbf{C} , $c \in D$ et $f : D \rightarrow \mathbf{C}$ continue sur D , holomorphe dans $D \setminus \{c\}$. Alors pour tout triangle T de D ayant c pour sommet,

$$\int_{\partial T} f(\xi) d\xi = 0.$$

PREUVE. Pour tout $\varepsilon > 0$, il existe une façon de découper T en T_1, T_2 et T_3 tels que $c \in T_3$, $c \notin T_1, T_2$ et $L(\partial T_3) < \varepsilon$. Alors par le lemme de Goursat précédent,

$$\begin{aligned} \left| \int_{\partial T} f(\xi) d\xi \right| &= \left| \int_{\partial T_1} f(\xi) d\xi + \int_{\partial T_2} f(\xi) d\xi + \int_{\partial T_3} f(\xi) d\xi \right| \\ &\leq |\text{int}_{\partial T_3} f(\xi) d\xi| \\ &\leq \|f\|_{\partial T_3} L(\partial T_3) \\ &< \varepsilon \|f\|_{\partial T_3}. \end{aligned}$$

\square

Théorème 3.5.11 (Théorème de Cauchy renforcé) Soient G un ouvert connexe étoilé centré en c et $f : G \rightarrow \mathbf{C}$ continue, holomorphe dans $G \setminus \{c\}$. Alors f est intégrable dans G et

$$F(z) := \int_{[c, z]} f(\xi) d\xi$$

est une primitive de f .

Théorème 3.5.12 (Formule de Cauchy pour les disques) Soient D un ouvert de \mathbf{C} . $f : D \rightarrow \mathbf{C}$ holomorphe dans D . Soient $c \in D$, $r > 0$ tel que, en notant $B := \mathring{B}(c, r)$, on ait $\bar{B} \subset D$. Alors

$$\forall z \in B, \quad f(z) = \frac{1}{2i\pi} \int_{\partial B} \frac{f(\xi)}{\xi - z} d\xi.$$

PREUVE. On fixe $z_0 \in B$ et on définit la fonction $g : D \rightarrow \mathbf{C}$ par

$$g(z) := \begin{cases} \frac{f(z) - f(z_0)}{z - z_0} & \text{si } z \neq z_0 \\ f'(z_0) & \text{si } z = z_0. \end{cases}$$

Cette fonction est continue sur D et holomorphe sur $D \setminus \{z_0\}$. Soit $s > r$ tel que $B' := \mathring{B}(c, s) \subset D$. D'après le théorème de Cauchy, g est intégrable dans B' . En particulier, pour tout chemin γ lisse par morceaux et fermé, on a

$$\int_{\gamma} g(\xi) d\xi = 0.$$

Posons $\gamma := \partial B$, alors

$$\int_{\partial B} \frac{f(\xi) - f(z_0)}{\xi - z_0} d\xi = 0,$$

donc

$$f(z_0) \int_{\partial B} \frac{1}{\xi - z_0} d\xi = \int_{\partial B} \frac{f(\xi)}{\xi - z_0} d\xi,$$

d'où

$$f(z_0) 2i\pi = \int_{\partial B} \frac{f(\xi)}{\xi - z_0} d\xi.$$

\square

Corollaire 3.5.13 (Formule du maximum) Soient D un ouvert de \mathbf{C} et $f : D \rightarrow \mathbf{C}$ holomorphe. Soient $c \in D$, $r > 0$ tel que, en notant $B := \mathring{B}(c, r)$, on ait $\bar{B} \subset D$. Alors

$$\forall z \in B, \quad |f(z)| \leq \|f\|_{\partial B}.$$

PREUVE. Si $\xi := c$, par formule de Cauchy,

$$f(c) = \frac{1}{2i\pi} \int_{\partial B} \frac{f(z)}{z - c} dz.$$

Comme ∂B est le chemin $\gamma(t) := c + re^{it}$, $t \in [0, 2\pi]$, on a

$$f(c) = \frac{1}{2i\pi} \int_0^{2\pi} \frac{f(c + re^{it})}{re^{it}} ire^{it} dt = \frac{1}{2\pi} \int_0^{2\pi} f(c + re^{it}) dt.$$

Ainsi,

$$|f(c)| \leq \frac{1}{2\pi} \|f\|_{\partial B} 2\pi = \|f\|_{\partial B}.$$

Plus généralement, si $\xi \in B$,

$$\begin{aligned} |f(\xi)| &\leq \frac{1}{2\pi} \left| \int_{\partial B} \frac{f(z)}{z - \xi} dz \right| \\ &\leq \|f\|_{\partial B} \sup_{z \in \partial B} \left| \frac{r}{z - \xi} \right| \\ &\leq \|f\|_{\partial B} \frac{r}{r - |\xi|}. \end{aligned}$$

Cette inégalité est aussi vraie pour f^k , $k \in \mathbf{N}^*$, et

$$|f^k(\xi)| \leq \|f^k\|_{\partial B} \frac{r}{r - |\xi|} \leq \|f\|_{\partial B}^k \frac{r}{r - |\xi|}.$$

Ainsi,

$$|f(\xi)| \leq \|f\|_{\partial B} \left(\frac{r}{r - |\xi|} \right)^{1/k}.$$

En passant à la limite quand $[k \rightarrow +\infty]$, on obtient que $|f(\xi)| \leq \|f\|_{\partial B}$. □

Chapitre 4

Développement en séries entières

1 Analyticité des fonctions holomorphes

Définition 4.1.1 (Développement en série entière au voisinage d'un point) Soient D un ouvert de \mathbf{C} et $f : D \rightarrow \mathbf{C}$. On dit que f est développable en série entière au voisinage de $c \in D$ s'il existe $r > 0$ tel que $\mathring{B}(c, r) \subset D$ et s'il existe $(a_n)_n \in \mathbf{C}^{\mathbf{N}}$ telle que la série entière $\sum a_n(z - c)^n$ converge ponctuellement dans $\mathring{B}(c, r)$ vers $f|_{\mathring{B}(c, r)}$.

Lemme 4.1.2 (Critère de développabilité en série entière) Soient $\gamma : I \rightarrow \mathbf{C}$ un chemin lisse par morceaux et $f : \gamma(I) \rightarrow \mathbf{C}$ continue. On définit

$$F : \begin{array}{ccc} \mathbf{C} \setminus \gamma(I) & \longrightarrow & \mathbf{C} \\ z & \longmapsto & \frac{1}{2i\pi} \int_{\gamma} \frac{f(\xi)}{\xi - z} d\xi. \end{array}$$

Alors la fonction F est holomorphe sur $\mathbf{C} \setminus \gamma(I)$ et en tout $c \in \mathbf{C} \setminus \gamma(I)$, F est développable en série entière au voisinage de c . De plus, les coefficients $(a_n)_n \in \mathbf{C}^{\mathbf{N}}$ de son développement sont définis par

$$\forall n \in \mathbf{N}, \quad a_n := \frac{1}{2i\pi} \int_{\gamma} \frac{f(\xi)}{(\xi - c)^{n+1}} d\xi.$$

La fonction F est en fait infiniment dérivable sur $\mathbf{C} \setminus \gamma(I)$, et

$$\forall k \in \mathbf{N}, \forall z \in \mathbf{C} \setminus \gamma(I), \quad F^{(k)}(z) = \frac{k!}{2i\pi} \int_{\gamma} \frac{f(\xi)}{(\xi - z)^{k+1}} d\xi.$$

PREUVE. Soient $c \in \mathbf{C} \setminus \gamma(I)$ et $r > 0$ tel que $\mathring{B}(c, r) \subset \mathbf{C} \setminus \gamma(I)$. Soient $\xi \in \gamma(I)$ et $z \in \mathring{B}(c, r)$. Alors

$$\frac{1}{\xi - z} = \frac{1}{\xi - c - (z - c)} = \frac{1}{\xi - c} \frac{1}{1 - \frac{z - c}{\xi - c}} = \frac{1}{\xi - c} \sum_{n=0}^{+\infty} \left(\frac{z - c}{\xi - c} \right)^n = \sum_{n=0}^{+\infty} \frac{(z - c)^n}{(\xi - c)^{n+1}}.$$

Donc

$$F(z) = \frac{1}{2i\pi} \int_{\gamma} \frac{f(\xi)}{\xi - z} d\xi = \frac{1}{2i\pi} \int_{\gamma} \sum_{n=0}^{+\infty} \frac{f(\xi)}{(\xi - c)^{n+1}} (z - c)^n d\xi.$$

On fixe $z \in \mathring{B}(c, r)$. Alors

$$\left| \frac{f(\xi)}{(\xi - c)^{n+1}} (z - c)^n \right| \leq \|f\|_{\gamma(I)} \frac{1}{r} \left| \frac{z - c}{\xi - c} \right|^n \leq \|f\|_{\gamma(I)} \frac{1}{r} q^n,$$

où $|q| < 1$. Ceci justifie l'interversion série-intégrale, d'où

$$F(z) = \frac{1}{2i\pi} \sum_{n=0}^{+\infty} \int_{\gamma} \frac{f(\xi)}{(\xi - c)^{n+1}} (z - c)^n d\xi = \sum_{n=0}^{+\infty} a_n (z - c)^n.$$

□

Théorème 4.1.3 (Analyticité des fonctions holomorphes) Soient $D \subset \mathbf{C}$ un ouvert, $c \in D$, $f : D \rightarrow \mathbf{C}$ holomorphe. Alors f est développable en séries entières au voisinage de c . Plus précisément,

$$\forall \mathring{B}(c, r) \subset D, \forall z \in \mathring{B}(c, r), \quad f(z) = \sum_{n=0}^{+\infty} a_n (z - c)^n,$$

avec

$$\forall n \in \mathbf{N}, \quad a_n := \frac{1}{2i\pi} \int_{\partial \mathring{B}(c, r)} \frac{f(\xi)}{(\xi - c)^{n+1}} d\xi.$$

PREUVE. D'après la formule de Cauchy,

$$\forall z \in \mathring{B}(c, r), \quad f(z) = \frac{1}{2i\pi} \int_{\partial \mathring{B}(c, r)} \frac{f(\xi)}{\xi - c} d\xi.$$

Par le critère de développabilité en série entières, f est développable en série entière au voisinage de c et, en notant V un tel voisinage,

$$\forall z \in V, \quad f(z) = \sum_{n=0}^{+\infty} a_n (z - c)^n,$$

où

$$\forall n \in \mathbf{N}, a_n := \frac{1}{2i\pi} \int_{\partial \mathring{B}(c, r)} \frac{f(\xi)}{(\xi - c)^{n+1}} d\xi. \quad \square$$

Remarque 4.1.4 On a montré que les fonctions holomorphes sur $D \subset \mathbf{C}$ ouvert sont infiniment dérivables sur D .

Théorème 4.1.5 (Théorème de prolongement de Riemann) Soient $D \subset \mathbf{C}$ un ouvert et $f : D \rightarrow \mathbf{C}$ holomorphe sur $D \setminus \{c\}$. Alors les propositions suivantes sont équivalentes.

1. f se prolonge en une fonction holomorphe $f : D \rightarrow \mathbf{C}$.
2. f se prolonge en une fonction continue $f : D \rightarrow \mathbf{C}$.
3. f est bornée au voisinage de c .
4. $\lim_{z \rightarrow c} (z - c)f(z) = 0$.

PREUVE. Les implications $1 \implies 2 \implies 3 \implies 4$ sont triviales.

$4 \implies 1$: On peut supposer que $c = 0$. Soit la fonction g définie par

$$\forall z \in \mathbf{C}, \quad g(z) := \begin{cases} zf(z) & \text{si } z \neq 0 \\ 0 & \text{si } z = 0. \end{cases}$$

La fonction g est continue en 0. On définit maintenant $h : D \rightarrow \mathbf{C}$ par $h(z) := zg(z)$. Alors

$$\frac{h(z) - h(0)}{z} = \frac{zg(z)}{z} = g(z) \xrightarrow{z \rightarrow 0} 0.$$

La fonction h est donc dérivable en 0 et est holomorphe sur $D \setminus \{c\}$. Ainsi, h est holomorphe sur D et est donc développable en série entière au voisinage de 0. On note

$$h(z) = \sum_{n=0}^{+\infty} a_n z^n.$$

Comme $h(0) = h'(0) = 0$, on a

$$h(z) = z^2 \sum_{n=0}^{+\infty} a_{n+2} z^n.$$

Notons

$$F : \begin{array}{ccc} D & \longrightarrow & \mathbf{C} \\ z & \longmapsto & \frac{h(z)}{z^2} = \sum_{n=0}^{+\infty} a_{n+2} z^n, \end{array}$$

holomorphe au voisinage de 0. Pour $z \neq 0$, $f(z) = h(z)/z^2$, donc f se prolonge en une fonction holomorphe sur D . \square

Théorème 4.1.6 (Théorème des zéros isolés) Soient $D \subset \mathbf{C}$ un ouvert connexe et $f, g : D \rightarrow \mathbf{C}$ holomorphes.

Alors il y a équivalence entre

1. $f = g$ sur D ,
2. $S := \{z \in D \mid f(z) = g(z)\}$ a un point d'accumulation dans D ,
3. il existe $c \in D$ tel que

$$\forall k \in \mathbf{N}, \quad f^{(k)}(c) = g^{(k)}(c).$$

PREUVE. 1 \implies 2 : Trivial.

2 \implies 3 : Soit $c \in D$ un point d'accumulation de S . Soit $h := f - g$. Alors h est holomorphe dans D . S'il existe $m \in \mathbf{N}$ tel que $h^{(m)}(c) \neq 0$, on choisit m le plus petit entier vérifiant cette propriété. Alors sur une certaine boule $B := \mathring{B}(c, r)$, on a

$$h(z) = \sum_{k=m}^{+\infty} \frac{h^{(k)}(c)}{k!} (z - c)^k = (z - c)^m \underbrace{\sum_{k=m}^{+\infty} \frac{h^{(k)}(c)}{k!} (z - c)^{k-m}}_{=: h_m(z)}.$$

Mais h_m est holomorphe dans B , et

$$\forall z \in B, \quad h_m(z) = \begin{cases} 0 & \text{si } z \in B \cap S \setminus \{c\} \\ \neq 0 & \text{si } z = c. \end{cases}$$

C'est impossible car h_m est continue en c . Ainsi,

$$\forall k \in \mathbf{N}, \quad h^{(k)}(c) = 0.$$

3 \implies 1 : Il existe $c \in D$ tel que pour tout $k \in \mathbf{N}$, $f^{(k)}(c) = g^{(k)}(c)$. Posons $h := f - g$. Montrons que $h = 0$ sur D . Définissons pour tout $k \in \mathbf{N}$,

$$S_k := \{\omega \in D \mid h^{(k)}(\omega) = 0\},$$

qui est un fermé de D . Ainsi, $S := \bigcap_{k \in \mathbf{N}} S_k$ est un fermé non vide de D , car $c \in S$. Mais soit $z_0 \in S$, il existe $r > 0$ tel que $\mathring{B}(z_0, r) \subset D$, donc

$$h(z) := \sum_{n=0}^{+\infty} a_n (z - z_0)^n,$$

avec $a_n = 0$ pour tout $n \in \mathbf{N}$, car $z_0 \in S$. Donc $h = 0$ sur $\mathring{B}(z_0, r)$, donc $\mathring{B}(z_0, r) \subset S$, d'où S est ouvert. Par connexité de D , $S = D$ donc $f = g$. \square

Corollaire 4.1.7 Soient $D \subset \mathbf{C}$ un ouvert et $f : D \rightarrow \mathbf{C}$ holomorphe, non localement constante. Alors pour tout $a \in \mathbf{C}$, $f^{-1}(\{a\})$ est un ensemble discret.

Corollaire 4.1.8 Soient $D \subset \mathbf{C}$ un ouvert connexe et $\varphi :]a, b[\subset D \rightarrow \mathbf{R}$. Alors il existe au plus une fonction holomorphe $f : D \rightarrow \mathbf{C}$ telle que $f = 0$ sur $]a, b[$.

2 Sur le concept d'holomorphic

Définition 4.2.1 (Fonction localement intégrable) Soient $D \subset \mathbf{C}$ un ouvert et $f : D \rightarrow \mathbf{C}$ continue. On dit que f est localement intégrable dans D si D peut s'écrire comme $\cup_{\alpha} V_{\alpha}$, où les V_{α} sont des ouverts sur lesquels f est intégrable.

Théorème 4.2.2 Soit $f : D \rightarrow \mathbf{C}$ continue. Les propositions suivantes sont équivalentes.

1. f est holomorphe dans D .
2. Pour tout triangle $T \subset D$,

$$\int_{\partial T} f(\xi) d\xi = 0.$$

3. f est localement intégrable dans D .
4. Pour tout B disque ouvert tel que $\overline{B} \subset D$,

$$\forall z \in B, \quad f(z) = \frac{1}{2i\pi} \int_{\partial B} \frac{f(\xi)}{\xi - z} d\xi.$$

5. f est développable en série entière au voisinage de tout $c \in D$.

PREUVE. 1 \implies 2 : Lemme de Goursat.

2 \implies 3 : Critère d'intégrabilité.

3 \implies 1 : Une primitive F est holomorphe, donc est infiniment dérivable, d'où f est holomorphe.

1 \implies 4 : Formule de Cauchy.

4 \implies 5 : Analyticité des fonctions holomorphes.

5 \implies 1 : Toute série entière $\sum a_n (z - z_0)^n$ est holomorphe. \square

Corollaire 4.2.3 Soient D un ouvert de \mathbf{C} , $\gamma : I \rightarrow \mathbf{C}$ un chemin lisse par morceaux, et $g : \gamma(I) \times D \rightarrow \mathbf{C}$ continue. Alors pour tout $w \in \gamma(I)$, $g(w, \cdot)$ est holomorphe dans D et la fonction h définie par

$$h(z) := \int_{\gamma} g(\xi, z) d\xi$$

est holomorphe dans D .

PREUVE. Soit $T \subset D$ un triangle. Par le théorème de Fubini,

$$\int_{\partial T} \left(\int_{\gamma} g(\xi, z) d\xi \right) dz = \int_{\gamma} \left(\int_{\partial T} g(\xi, z) dz \right) d\xi = 0,$$

par lemme de Goursat. □

Théorème 4.2.4 (Formule de Gutzmer) Soit une série entière $f(z) := \sum_{n=0}^{+\infty} a_n(z-c)^n$, de rayon de convergence $R > 0$. Notons pour $0 < r < R$, $M(r) := \max_{|z-c|=r} |f(z)|$. Alors

$$\sum_{n=0}^{+\infty} |a_n|^2 r^{2n} = \frac{1}{2\pi} \int_0^{2\pi} |f(c + re^{i\varphi})|^2 d\varphi \leq M(r)^2.$$

PREUVE. Écrivons $z = c + e^{i\varphi}$. Alors

$$\overline{f(z)} = \sum_{n=0}^{+\infty} \overline{a_n z^n - c^n} = \sum_{n=0}^{+\infty} \overline{a_n} r^n e^{-i\varphi n},$$

et

$$|f(z)|^2 = f(z)\overline{f(z)} = \sum_{n=0}^{+\infty} \overline{a_n} r^n f(c + re^{i\varphi}) e^{-i\varphi n}.$$

Par conséquent,

$$\frac{1}{2\pi} \int_0^{2\pi} |f(c + re^{i\varphi})|^2 d\varphi = \frac{1}{2\pi} \int_0^{2\pi} \sum_{n=0}^{+\infty} \overline{a_n} r^n f(c + re^{i\varphi}) e^{-i\varphi n} d\varphi = \frac{1}{2\pi} \sum_{n=0}^{+\infty} \overline{a_n} r^n \int_0^{2\pi} f(c + re^{i\varphi}) e^{-i\varphi n} d\varphi,$$

par convergence normale. De plus, pour tout $n \in \mathbf{N}$,

$$a_n = \frac{1}{2i\pi} \int_{\partial \dot{B}(c,r)} \frac{f(\xi)}{(\xi - c)^{n+1}} d\xi = \frac{1}{2i\pi} \int_0^{2\pi} \frac{f(c + re^{i\varphi})}{(re^{i\varphi})^{n+1}} e^{i\varphi} d\varphi = \frac{1}{2\pi} \frac{1}{r^n} \int_0^{2\pi} f(c + re^{i\varphi}) e^{-i\varphi n} d\varphi,$$

d'où

$$2\pi r^n a_n = \int_0^{2\pi} f(c + re^{i\varphi}) e^{-i\varphi n} d\varphi.$$

□